

ИНСТИТУТ ПРИКЛАДНОЙ МАТЕМАТИКИ им.И.Н.ВЕКУА  
ТБИЛИССКОГО ГОСУДАРСТВЕННОГО УНИВЕРСИТЕТА им.И.А.ДЖАВАХИШВИЛИ

---

На правах рукописи

АБЕСАДЗЕ ТАМАЗ ПЛАТОНОВИЧ

РЕШЕНИЕ ОСНОВНЫХ ГРАНИЧНЫХ ЗАДАЧ СТАТИКИ ДЛЯ  
СЛАБО-НЕОДНОРОДНОГО ИЗОТРОПНОГО ТЕРМОУПРУГОГО  
КРУГА

01.01.02 - дифференциальные уравнения

ДИ С С Е Р Т А Ц И Я

на соискание ученой степени кандидата  
Физико-математических наук

Научный руководитель:  
доктор физико-математических  
наук, заслуженный деятель  
науки Республики Грузия,  
профессор МАГНАРАДЗЕ Л.Г.

Тбилиси - 1991

# О Г Л А В Л Е Н И Е

ВВЕДЕНИЕ .....	
ГЛАВА I. ВСПОМОГАТЕЛЬНЫЕ СВЕДЕНИЯ .....	
ГЛАВА II. ПЕРВАЯ ОСНОВНАЯ ГРАНИЧНАЯ ЗАДАЧА СТАТИКИ СЛАБО-НЕОДНОРОДНОГО ИЗОТРОПНОГО ТЕРМОУПРУ ГОГО КРУГА .....	
ГЛАВА III. ВТОРАЯ ОСНОВНАЯ ГРАНИЧНАЯ ЗАДАЧА СТАТИКИ СЛАБО-НЕОДНОРОДНОГО ТЕРМОУПРУГОГО КРУГА..	
ЛИТЕРАТУРА .....	

## В В Е Д Е Н И Е

В диссертационной работе решаются две основные граничные задачи статики слабо-неоднородного изотропного термоупругого круга методами теории граничных задач комплексного анализа, пользуясь также системами одномерных сингулярных интегральных уравнений нормального типа с нулевым индексом.

Работа состоит из введения, трех глав и списка использованной литературы.

Хорошо известно, что в случае однородного изотропного круга рассматриваемые граничные задачи решаются эффективно с помощью рядов Фурье, интегралов типа Коши и Пуассона (см., например, [1 - 4]). В случае слабо-неоднородного изотропного круга эти же граничные задачи решаются с помощью достаточно сложных неэффективных методов функционального анализа (см., например, [5]).

В первой главе, являющейся вспомогательной для остальных двух глав, приводятся некоторые известные понятия, дифференциальные уравнения и формулы общего представления всех их гладких решений с помощью двух произвольных аналитических функций одного комплексного переменного, а также некоторые сведения о специальных функциональных классах.

Во второй главе решается первая основная граничная задача: определить термоупругое статическое состояние слабо-неоднородного изотропного круга, когда на его границе заданы вектор упругого перемещения и температура.

В третьей главе решается вторая граничная задача: определить термоупругое статическое состояние слабо-неоднородного изотропного круга, когда на его границе заданы вектор

внешнего напряжения и температура.

В работе широко используются результаты Г.В.Колосова, Н.И.Мусхелишвили, И.Н.Векуа, В.Д.Купрадзе, А.В.Бицадзе и их многочисленных учеников и последователей, изложенных в хорошо известных их статьях и прекрасных монографиях ([1 - 6]).

Мы существенно использовали недавние результаты Л.Г.Магнарадзе [7], касающиеся общих представлений одного класса эллиптической системы дифференциальных уравнений в частных производных с аналитическими коэффициентами, а также его сравнительно давние результаты ([8 - 10]) о функциональных классах, инвариантных относительно линейных операторов, представленных сингулярными интегралами в смысле главного значения Коши.

## Г Л А В А I

### ВСПОМОГАТЕЛЬНЫЕ СВЕДЕНИЯ

В этой главе приводятся некоторые известные понятия, дифференциальные уравнения и формулы общего представления всех их гладких решений, использованные в остальных главах работы.

I. На плоскости комплексного переменного  $Z = x + iy$  рассмотрим круг радиуса  $R$ , с центром в начале координат  $|z| \leq R$ .

Предположим, что этот круг занят неоднородным изотропным плоским термоупругим телом.

Как хорошо известно ( см., например, [1], [3], [4] ) основные уравнения статики плоской термоупругости имеют вид:

$$\frac{\partial}{\partial x} X_x + \frac{\partial}{\partial y} X_y + X = 0, \tag{I.1}$$

$$\frac{\partial}{\partial x} Y_x + \frac{\partial}{\partial y} Y_y + Y = 0,$$

$$X_x = (\lambda + 2\mu) \frac{\partial u}{\partial x} + \lambda \frac{\partial v}{\partial y} - (3\lambda + 2\mu) \alpha \theta,$$

$$X_y = Y_x = \mu \left( \frac{\partial u}{\partial y} + \frac{\partial v}{\partial x} \right), \tag{I.2}$$

$$Y_y = \lambda \frac{\partial u}{\partial x} + (\lambda + 2\mu) \frac{\partial v}{\partial y} - (3\lambda + 2\mu) \alpha \theta,$$

где

$$\begin{bmatrix} X_x & X_y \\ Y_x & Y_y \end{bmatrix}$$

- матрица или тензор напряжения,

$$\begin{bmatrix} X \\ Y \end{bmatrix}$$

- вектор объемной силы,

$\begin{bmatrix} u \\ v \end{bmatrix}$  - вектор упругого перемещения,  $\theta$  - температура, являющаяся разностью,  $\theta = T - T_0$ , между абсолютной температурой  $T$  и температурой  $T_0$ , которую имеет упругое тело в недеформированном состоянии; два уравнения (I.1) являются основными уравнениями упругого тела; три уравнения (I.2) выражают закон Гука-Дюамеля-Неймана, при этом коэффициенты Ляме  $\lambda$ ,  $\mu$  и коэффициент линейного теплового расширения  $\alpha$  являются заданными достаточно гладкими функциями переменных  $x, y$ .

Подставляя значения  $X_x, X_y = Y_x, Y_y$  из (I.2) в уравнения (I.1), имеем:

$$\frac{\partial}{\partial x} \left( (\lambda + 2\mu) \frac{\partial u}{\partial x} + \lambda \frac{\partial v}{\partial y} \right) + \frac{\partial}{\partial y} \left( \mu \left( \frac{\partial u}{\partial y} + \frac{\partial v}{\partial x} \right) \right) - \frac{\partial}{\partial x} \left( (3\lambda + 2\mu) \alpha \theta \right) + X = 0, \quad (I.3)$$

$$\frac{\partial}{\partial x} \left( \mu \left( \frac{\partial u}{\partial y} + \frac{\partial v}{\partial x} \right) \right) + \frac{\partial}{\partial y} \left( \lambda \frac{\partial u}{\partial x} + (\lambda + 2\mu) \frac{\partial v}{\partial y} \right) - \frac{\partial}{\partial y} \left( (3\lambda + 2\mu) \alpha \theta \right) + Y = 0.$$

В результате простых преобразований из (I.3) получим следующие уравнения:

$$\Delta u + a \frac{\partial \delta}{\partial x} + a_1 \frac{\partial u}{\partial x} + a_2 \frac{\partial v}{\partial x} + a_3 \frac{\partial \theta}{\partial x} + a_4 \frac{\partial u}{\partial y} + a_5 \frac{\partial v}{\partial y} + a_6 \theta = 0,$$

$$\Delta v + a \frac{\partial \delta}{\partial y} + b_1 \frac{\partial u}{\partial x} + b_2 \frac{\partial v}{\partial x} + b_3 \frac{\partial u}{\partial y} + b_4 \frac{\partial v}{\partial y} + b_5 \theta + b_6 = 0, \quad (I.4)$$

где

$$\delta = \frac{\partial u}{\partial x} + \frac{\partial v}{\partial y},$$

$$a = \frac{1}{\mu} (\lambda + \mu), \quad a_1 = \frac{1}{\mu} \frac{\partial}{\partial x} (\lambda + 2\mu), \quad a_2 = \frac{1}{\mu} \frac{\partial \mu}{\partial y}, \quad a_3 = -\frac{\alpha}{\mu} (3\lambda + 2\mu),$$

$$a_4 = \frac{1}{\mu} \frac{\partial \lambda}{\partial x}, \quad a_5 = -\frac{1}{\mu} \frac{\partial}{\partial x} (\alpha(3\lambda + 2\mu)), \quad a_6 = \frac{1}{\mu} X,$$

$$b_1 = \frac{1}{\mu} \frac{\partial \lambda}{\partial y}, \quad b_2 = \frac{1}{\mu} \frac{\partial \mu}{\partial x}, \quad b_3 = \frac{1}{\mu} \frac{\partial}{\partial y} (\lambda + 2\mu), \quad (I.5)$$

$$b_4 = -\frac{\alpha}{\mu} (3\lambda + 2\mu), \quad b_5 = -\frac{1}{\mu} \frac{\partial}{\partial y} (\alpha(3\lambda + 2\mu)), \quad b_6 = \frac{1}{\mu} Y.$$

К системе (I.4) добавляется уравнение теплопроводности

$$\Delta \theta + \frac{1}{c} Q_0 = 0, \quad (I.6)$$

где  $Q_0$  - интенсивность теплового источника, а  $c$  - коэффициент температуропроводности.

2. В настоящей работе предполагается, что все заданные величины  $X, Y, \lambda, \mu, \alpha, Q_0, c$  являются такими аналитическими функциями переменных  $x, y$ , что величины  $a, a_j, b_j$  ( $j = 1, 2, \dots, 6$ ), а также  $\frac{1}{c} Q_0$  являются целыми аналитическими функциями переменных  $x, y$ .

Неизвестные  $u, v, \theta$  удовлетворяют уравнениям (I.4), (I.6) с известными коэффициентами (I.5) и заданными величинами  $Q_0, c$ .

Из (I.4), (I.6) следует, что если для определения температуры  $\theta$  соответствующее граничное условие на окружности  $|z| = R$  задается независимо от  $u, v$  и, если она по этому граничному условию определяется единственным образом, тогда подставляя найденное значение  $\theta$  в уравнения (I.4), получим систему для неизвестных  $u, v$ :

$$\Delta u + a \frac{\partial \delta}{\partial x} + a_1 \frac{\partial u}{\partial x} + a_2 \frac{\partial v}{\partial x} + a_3 \frac{\partial u}{\partial y} + a_4 \frac{\partial v}{\partial y} + f = 0, \quad (I.7)$$

$$\Delta v + a \frac{\partial \delta}{\partial y} + b_1 \frac{\partial u}{\partial x} + b_2 \frac{\partial v}{\partial x} + b_3 \frac{\partial u}{\partial y} + b_4 \frac{\partial v}{\partial y} + g = 0,$$

где

$$\begin{aligned} f &= a_3 \frac{\partial \theta}{\partial x} + a_5 \theta + a_6, \\ g &= b_4 \frac{\partial \theta}{\partial y} + b_5 \theta + b_6. \end{aligned} \quad (I.8)$$

3. Система (I.7) является частным случаем следующей эллиптической системы, впервые рассмотренной и исследованной Л.Г.Магнарадзе ( см. [7] и указанную там литературу):

$$\Delta \begin{bmatrix} u \\ v \end{bmatrix} + a \operatorname{grad} \operatorname{div} \begin{bmatrix} u \\ v \end{bmatrix} + A \frac{\partial}{\partial x} \begin{bmatrix} u \\ v \end{bmatrix} + B \frac{\partial}{\partial y} \begin{bmatrix} u \\ v \end{bmatrix} + C \begin{bmatrix} u \\ v \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} f \\ g \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \end{bmatrix}, \quad (I.9)$$

где

$$\operatorname{grad} = \begin{bmatrix} \frac{\partial}{\partial x} \\ \frac{\partial}{\partial y} \end{bmatrix}, \quad \operatorname{div} \begin{bmatrix} u \\ v \end{bmatrix} = \frac{\partial u}{\partial x} + \frac{\partial v}{\partial y}, \quad (I.10)$$

$$A = \begin{bmatrix} a_{11} & a_{12} \\ a_{21} & a_{22} \end{bmatrix}, \quad B = \begin{bmatrix} b_{11} & b_{12} \\ b_{21} & b_{22} \end{bmatrix}, \quad C = \begin{bmatrix} c_{11} & c_{12} \\ c_{21} & c_{22} \end{bmatrix},$$

$a_{jk}, b_{jk}, c_{jk}$  ( $j, k = 1, 2$ ),  $a, f, g$  - заданные достаточно гладкие функции независимых действительных переменных  $x, y$ ;  $u, v$  - искомые функции; при этом требуется выполнение условий:

$$a \neq -1, \quad b_{21} = a_{11} - a_{22} - b_{12}, \quad b_{22} = a_{12} + a_{21} + b_{11}. \quad (I.11)$$

Эллиптичность системы (I.9) следует из соотношений:

$$\begin{aligned} \det \left( \begin{bmatrix} a+1 & 0 \\ 0 & 1 \end{bmatrix} \xi^2 + \begin{bmatrix} 0 & a \\ a & 0 \end{bmatrix} \xi \eta + \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & a+1 \end{bmatrix} \eta^2 \right) = \\ = (a+1)(\xi^2 + \eta^2)^2 \neq 0 \end{aligned}$$

при  $a \neq -1$ ,  $\begin{bmatrix} \xi \\ \eta \end{bmatrix} \neq 0$ .

Предположим, что все заданные функции, фигурирующие в системе (I.9), являются целыми аналитическими функциями действительных переменных  $x, y$ .

Ниже дается описание схемы, предложенной Л.Г.Магнарадзе [7] для построения формулы общего представления всех регулярных решений системы (I.9).

Хорошо известно ( см., например, [3] ), что любое регулярное решение линейной эллиптической системы с аналитическими коэффициентами, заданной в некоторой конечной односвязной области, необходимо является аналитической функцией в той же области.

Пользуясь этим результатом, перейдем в системе (I.9) в комплексную область значений независимых переменных:

$$\begin{aligned} x &= x' + iy'' , & y &= y' + iy'' \\ z &= x + iy & \zeta &= x - iy . \end{aligned} \tag{I.I2}$$

В результате преобразования переменных (I.I2), система (I.9) заменяется эквивалентной системой интегральных уравнений Вольгерра

$$\begin{aligned} W(z, \zeta) &= \int_{z_0}^z K(z, \zeta, z_1) W(z_1, \zeta) dz_1 - \int_{\zeta_0}^{\zeta} L(z, \zeta, \zeta_1) W(z, \zeta_1) d\zeta_1 - \\ &- \int_{z_0}^z dz_1 \int_{\zeta_0}^{\zeta} M(z, \zeta, z_1, \zeta_1) W(z_1, \zeta_1) d\zeta_1 = h(z, \zeta) + \chi(z, \zeta), \end{aligned} \tag{I.I3}$$

где матрицы

$$K = \begin{bmatrix} K_{11}, K_{12}, K_{13}, K_{14} \\ K_{21}, K_{22}, K_{23}, K_{24} \\ K_{31}, K_{32}, K_{33}, K_{34} \\ K_{41}, K_{42}, K_{43}, K_{44} \end{bmatrix},$$

$$L = \begin{bmatrix} l_{11}, l_{12}, l_{13}, l_{14} \\ l_{21}, l_{22}, l_{23}, l_{24} \\ l_{31}, l_{32}, l_{33}, l_{34} \\ l_{41}, l_{42}, l_{43}, l_{44} \end{bmatrix},$$

$$M = \begin{bmatrix} m_{11}, m_{12}, m_{13}, m_{14} \\ m_{21}, m_{22}, m_{23}, m_{24} \\ m_{31}, m_{32}, m_{33}, m_{34} \\ m_{41}, m_{42}, m_{43}, m_{44} \end{bmatrix}$$

и вектор-столбец

$$h = \begin{bmatrix} h_1 \\ h_2 \\ h_3 \\ h_4 \end{bmatrix},$$

эффективно представляются; их элементы, соответственно, компоненты, явно выражаются через элементы заданных матриц (I.10) и  $f, g$ .

Вектор-столбец

$$\chi = \begin{bmatrix} \chi_1 \\ \chi_2 \\ \chi_3 \\ \chi_4 \end{bmatrix}$$

имеет следующие компоненты:

$$\chi_1 = \varphi_1(z) + \psi_2(\zeta),$$

$$\chi_2 = \varphi_2(z) + \psi_1(\zeta),$$

$$\begin{aligned} \chi_3 = & c_{31}(z, \zeta)\varphi_1(z) + c_{32}(z, \zeta)\psi_1(\zeta) + c_{33}(z, \zeta)\varphi_1'(z) + \\ & + c_{34}(z, \zeta)\psi_1'(\zeta) + c_{35}(z, \zeta)\varphi_2(z) + c_{36}(z, \zeta)\psi_2(\zeta), \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} \chi_4 = & c_{41}(z, \zeta)\varphi_1(z) + c_{42}(z, \zeta)\psi_1(\zeta) + c_{43}(z, \zeta)\varphi_1'(z) + \\ & + c_{44}(z, \zeta)\psi_1'(\zeta) + c_{45}(z, \zeta)\varphi_2(z) + c_{46}(z, \zeta)\psi_2(\zeta), \end{aligned}$$

где  $c_{3j}(z, \zeta)$  и  $c_{4j}(z, \zeta)$  ( $j = 1, 2, \dots, 6$ ) явно выражаются через заданные функции, а  $\varphi_1(z)$ ,  $\psi_1(\zeta)$ ,  $\varphi_2(z)$ ,  $\psi_2(\zeta)$  - произвольные регулярные аналитические функции своих аргументов; не ограничивая общности, всегда можно предположить, что  $\varphi_1(z_0) = 0$ ,  $\psi_1(\zeta_0) = 0$ , при этом  $z_0$ ,  $\zeta_0$  - произвольно фиксированные точки в соответствующих областях комплексных переменных  $z$ ,  $\zeta$ .

Искомый вектор-столбец

$$W = \begin{bmatrix} w_1 \\ w_2 \\ w_3 \\ w_4 \end{bmatrix}$$

имеет компоненты:

$$w_1 = \tilde{u}(z, \zeta) + i\tilde{v}(z, \zeta), \quad w_2 = \tilde{u}(z, \zeta) - i\tilde{v}(z, \zeta),$$

$$w_3 = \frac{\partial}{\partial z} w_1, \quad w_4 = \frac{\partial}{\partial \zeta} w_2,$$

при этом символ  $\sim$  над буквой, вообще, означает следующую краткую запись:

$$F(x, y) = F\left(\frac{z+\zeta}{2}, \frac{z-\zeta}{2i}\right) = \tilde{F}(z, \zeta),$$

для любой аналитической функции  $F(x, y)$  переменных  $x, y$ .

Теперь решим систему интегральных уравнений (I.I3) методом последовательных приближений. Решение представляется в виде:

$$\begin{aligned} W(z, \zeta) = & h(z, \zeta) + \chi(z, \zeta) + \int_{z_0}^z N(z, \zeta, z_1) (h(z_1, \zeta) + \\ & + \chi(z_1, \zeta)) dz_1 + \\ & + \int_{\zeta_0}^{\zeta} P(z, \zeta, \zeta_1) (h(z, \zeta_1) + \chi(z, \zeta_1)) d\zeta_1 + \\ & + \int_{z_0}^z dz_1 \int_{\zeta_0}^{\zeta} Q(z, \zeta, z_1, \zeta_1) (h(z_1, \zeta_1) + \chi(z_1, \zeta_1)) d\zeta_1, \end{aligned}$$

(I.I4)

где матричные резольвенты  $N, P, Q$  известным образом ( см., например, [3] ) выражаются через матрицы  $K, L, M$ .

Возвращаясь к действительным переменным  $x, y$  из (I.I4) получаем следующую формулу Л.Г.Магнарадзе:

$$\begin{aligned}
 u(x, y) + i v(x, y) = & \alpha_0(z, \bar{z}) + \alpha_1(z, \bar{z}) \varphi(z) + \\
 & + \alpha_2(z, \bar{z}) \overline{\varphi(z)} + \alpha_3(z, \bar{z}) \overline{\varphi'(z)} + \alpha_4(z, \bar{z}) \overline{\psi(z)} + \\
 & + \int_{z_0}^z (\alpha_5(z, \bar{z}, z_1) \varphi(z_1) + \alpha_6(z, \bar{z}, z_1) \psi(z_1)) dz_1 + \\
 & + \int_{\bar{z}_0}^{\bar{z}} (\alpha_7(z, \bar{z}, \bar{z}_1) \overline{\varphi(\bar{z}_1)} + \alpha_8(z, \bar{z}, \bar{z}_1) \overline{\psi(\bar{z}_1)}) d\bar{z}_1, \quad (I.I5)
 \end{aligned}$$

где целые функции  $\alpha_j$  ( $j = 0, 1, \dots, 8$ ) алгоритмически выражаются через элементы матриц  $N, P, Q$  и компоненты вектора-столбца  $h$ ; черта над выражением означает переход к комплексно сопряженному с этим выражением; произвольные регулярные аналитические функции  $\varphi(z)$  и  $\psi(z)$  связаны с функциями  $\varphi_1(z), \psi_1(\zeta), \varphi_2(z), \psi_2(\zeta)$  следующим образом:

$$\varphi(z) \equiv \varphi_1(z) \equiv \overline{\psi_1(\bar{z})}, \quad \psi(z) \equiv \varphi_2(z) \equiv \overline{\psi_2(\bar{z})},$$

при этом  $z = x + iy, \bar{z} = x - iy$ .

Формула (I.I5) дает общее представление всех регулярных решений системы (I.9) с помощью двух произвольных регулярных аналитических функций  $\varphi(z)$  и  $\psi(z)$ ; при этом не ограничивая общности, можно предположить, что  $\varphi(z_0) = 0$ .

4. Как показал Л.Г.Магнарадзе [7], эллиптическая система дифференциальных уравнений в частных производных с аналитическими коэффициентами (I.9) и формула (I.15) общего представления всех ее регулярных решений имеют некоторые важные применения в математической физике.

Если  $c \equiv 0$ , тогда из представления (I.15) легко получаются формулы Колосова-Мусхелишвили ([1], [3]), известные из плоской статической теории однородных изотропных упругих тел.

Если  $c \equiv \text{const}$ , тогда из представления (I.15) также следуют формулы И.Н.Векуа из плоской теории гармонического колебания однородных изотропных упругих тел.

5. Теперь возвратимся к системе уравнений (I.7). Она является частным случаем системы (I.9), ибо имеем:

$$a_{11} = a_1, \quad a_{12} = a_2, \quad a_{21} = b_1, \quad a_{22} = b_2,$$

$$b_{11} = a_2, \quad b_{12} = a_4, \quad b_{21} = b_2, \quad b_{22} = b_3,$$

$$c_{11} = c_{12} = c_{21} = c_{22} = 0.$$

Далее, легко проверить, что для системы (I.7) условия (I.II) выполняются:

$$a_{11} - a_{22} - b_{12} - b_{21} = a_1 - b_2 - a_4 - b_2 =$$

$$= \frac{1}{\mu} \frac{\partial}{\partial x} (\lambda + 2\mu) - \frac{2}{\mu} \frac{\partial \mu}{\partial x} - \frac{1}{\mu} \frac{\partial \lambda}{\partial x} \equiv 0,$$

$$a_{12} + a_{21} + b_{11} - b_{22} = a_2 + b_1 + a_2 - b_3 =$$

$$= \frac{1}{\mu} \frac{\partial \mu}{\partial y} + \frac{1}{\mu} \frac{\partial \lambda}{\partial y} + \frac{1}{\mu} \frac{\partial \mu}{\partial y} - \frac{1}{\mu} \frac{\partial}{\partial y} (\lambda + 2\mu) \equiv 0.$$

Поэтому результаты, приведенные выше в пункте 3, мы можем в частности, применить к системе (I.7). В главах II и III мы воспользуемся формулой (I.15) для решения основных граничных задач статики слабо-неоднородного изотропного термоупругого круга  $|z| \leq R$ .

6. Для исследования функциональных свойств решений интегральных уравнений, полученных ниже в главах II, III, нам понадобятся некоторые частные случаи результатов, принадлежащих Л.Г.Магнарадзе ([8], [9], [10]) о свойствах функций, представленных интегралами типа Коши.

Так как у Л.Г.Магнарадзе, рассмотренные им интегралы распространяются на произвольно заданных кусочно-гладких линиях Жордана, а мы рассматриваем интегралы на окружности  $|z| = R$ , то, очевидно, некоторые его оценки в нашем случае сравнительно упрощаются.

Рассмотрим функции:

$$g(\zeta_0) = \frac{1}{2\pi i} \int_S \frac{f(\zeta)}{\zeta - \zeta_0} d\zeta, \quad \zeta_0 \in S', \quad (I.16)$$

$$g(x_0) = \frac{1}{2\pi} \int_{-\pi}^{\pi} f_0(x) \operatorname{ctg} \frac{x_0 - x}{2} dx, \quad x_0 \in [-\pi, \pi], \quad (I.17)$$

где  $S'$  - достаточно гладкий замкнутый контур на плоскости комплексного переменного  $z = x + iy$ ,  $f(\zeta)$  - заданная на  $S'$  непрерывная функция,  $f_0(x)$  - заданная на действительной оси  $-\infty < x < +\infty$  непрерывная  $2\pi$ -периодическая функция; интегралы в (I.16), (I.17) понимаются в смысле главного значения Коши.

Краткая история вопросов, связанных с исследованием функциональных свойств интегралов (I.I6), (I.I7), приводится в [10].

Следуя [10], рассмотрим равенства, вытекающие, соответственно, из (I.I7), (I.I6):

$$\begin{aligned}
 g_0(x_0 + \Delta x_0) - g_0(x_0) &= \\
 &= -\frac{1}{2\pi} \int_{-2\Delta x_0}^{2\Delta x_0} [f_0(x+x_0) - f_0(x_0)] \operatorname{ctg} \frac{x}{2} dx + \\
 &+ \frac{1}{2\pi} \int_{-2\Delta x_0}^{2\Delta x_0} [f_0(x+x_0) - f_0(x_0 + \Delta x_0)] \operatorname{ctg} \frac{x - \Delta x_0}{2} dx + \\
 &+ \frac{1}{2\pi} \left( \int_{-\pi}^{\pi} - \int_{-2\Delta x_0}^{2\Delta x_0} \right) [f_0(x+x_0) - f_0(x_0 + \Delta x_0)] \left[ \operatorname{ctg} \frac{x}{2} - \operatorname{ctg} \frac{x - \Delta x_0}{2} \right] dx,
 \end{aligned}$$

$$\begin{aligned}
 g(\zeta_0 + \Delta \zeta_0) - g(\zeta_0) &= \frac{1}{2\pi i} \int_{\mathcal{S}_0} \frac{f(\zeta_0 + \Delta \zeta_0) - f(\zeta_0)}{\zeta - \zeta_0} d\zeta - \\
 &- \frac{1}{2\pi i} \int_{\mathcal{S}_0} \frac{f(\zeta) - f(\zeta_0)}{\zeta - \zeta_0} d\zeta + \frac{1}{2\pi i} \int_{\mathcal{S}_0} \frac{f(\zeta) - f(\zeta_0 + \Delta \zeta_0)}{\zeta - \zeta_0 - \Delta \zeta_0} d\zeta + \\
 &+ \frac{1}{2\pi i} \int_{\mathcal{S} - \mathcal{S}_0} \frac{\Delta \zeta_0 [f(\zeta) - f(\zeta_0 + \Delta \zeta_0)]}{(\zeta - \zeta_0 - \Delta \zeta_0)(\zeta - \zeta_0)}, \tag{I.I9}
 \end{aligned}$$

где в (I.I8)  $\Delta x_0$  является достаточно малым положительным приращением  $x_0$ , а в (I.I9):  $\mathcal{S} = \{ \zeta; \zeta = \zeta(s); 0 \leq s \leq l \}$ ,  $l$  - длина линии  $\mathcal{S}$ ,  $\mathcal{S}_0 = \{ \zeta(s); s_0 - 2\tau_0 \leq s \leq s_0 + 2\tau_0 \}$ ,  $\tau_0 = |\Delta s_0|$ ,  $\Delta s_0$  - достаточно малое приращение  $s_0$ , при этом  $s_0, s$  обозначают, соответственно, дуговые абсциссы точек  $\zeta(s_0), \zeta(s)$  отсчитанные от некоторой фиксированной точки на  $\mathcal{S}$ .

7. А. Зигмунд [10] мажорировал конечные разности, входящие в (I.18), модулями непрерывности, и в результате ряда преобразований и оценок получил следующее важное неравенство:

$$\omega(\tau_0; g_0) \leq \frac{8}{\pi} \left( \int_0^{\tau_0} \frac{\omega(\tau; f_0)}{\tau} d\tau + \tau_0 \int_{\tau_0}^{\pi} \frac{\omega(\tau; f_0)}{\tau^2} d\tau \right), \quad (I.20)$$

где  $\omega(\tau_0; f_0)$ ,  $\omega(\tau_0; g_0)$  являются модулями непрерывности, соответственно, функций  $f_0(x)$ ,  $g_0(x)$ , при этом требуется, чтобы функция  $f_0(x)$  удовлетворяла условию Дини, т.е. первый интеграл в правой части неравенства (I.20) был конечным.

Полагая

$$\omega(\tau; f_0) \leq A\tau^\alpha, \quad 0 < \alpha < 1, \quad 0 \leq \tau \leq \pi. \quad (I.21)$$

А. Зигмунд [10] из неравенства (I.20), в частности, получает известную теорему Племелья-Корна-Привалова:

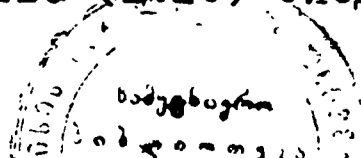
$$\omega(\tau; g_0) \leq B_\alpha \tau^\alpha, \quad 0 \leq \tau \leq \pi, \quad B_\alpha = \frac{8A}{\pi\alpha(1-\alpha)}. \quad (I.22)$$

(I.21), (I.22) выражают инвариантность функционального класса Липшица-Гёльдера  $H_\alpha$ ,  $0 < \alpha < 1$ , при интегральном отображении (I.17).

Далее, полагая

$$\omega(\tau; f_0) \leq \frac{c}{\left(\log \frac{2\pi}{\tau}\right)^{p+1}}, \quad p > 0, \quad 0 \leq \tau \leq \pi, \quad (I.23)$$

А. Зигмунд ограничился лишь формулировкой своего результата, что из неравенства (I.20) следует оценка



$$\omega(\tau_0; g_0) \leq \frac{C_p}{\left(\log \frac{2\pi}{\tau_0}\right)^p}, \quad (I.24)$$

не приводя явного выражения положительной константы  $C_p$ .

Л.Г.Магнарадзе нашел значение этой константы:

$$C_p = \frac{8c}{\pi} \left[ 1 + \frac{1}{p} + \ell p^{p-1} \left( \frac{1}{(\log 2)^p} - \frac{1}{(p-1)^p} \right) \right]. \quad (I.25)$$

Очевидно, если постоянная  $c$  не зависит от  $f_0$ , то  $C_p$  также не зависит от функций  $f_0, g_{j_0}$ .

Легко видеть, что класс непрерывных функций, удовлетворяющих условию (I.23) является более широким, чем функциональный класс Липшица-Гёльдера  $H_\alpha$  при  $0 < \alpha \leq 1$ . Из оценок (I.23), (I.24) следует, что этот более широкий класс не остается инвариантным при интегральном отображении (I.17).

8. Л.Г.Магнарадзе ([8], [9], [10]) мажорировал конечные разности, входящие в (I.19), модулями непрерывности функций, и доказал справедливость следующего неравенства:

$$\omega(\tau_0; g) \leq \tilde{c}(S) (\omega(\tau_0; f) + \int_0^{\tau_0} \frac{\omega(\tau; f)}{\tau} d\tau + \tau_0 \int_{\tau_0}^{\ell} \frac{\omega(\tau; f)}{\tau^2} d\tau), \quad (I.26)$$

где константа  $\tilde{c}(S)$  не зависит от функций  $f, g$ , а зависит лишь от линии интегрирования в интеграле (I.16).

В (I.26) под модулем непрерывности  $\omega(\tau; f)$  непрерывной функции  $f(\zeta) \equiv f(\zeta(s))$ ,  $0 \leq s \leq \ell$ , заданной на линии  $S$  понимается следующее:

$$\omega(\tau; f) = \max_{|s_1 - s_2| \leq \tau} |f(\zeta(s_1)) - f(\zeta(s_2))|, \quad 0 \leq \tau \leq l.$$

Легко видеть, что, если, в частности, линия  $\mathcal{S}$  является окружностью, и, воспользуемся хорошо известным [2] соотношением между интегральными ядрами Гильберта  $\operatorname{ctg} \frac{s_1 - s_2}{2}$

и Коши  $\frac{1}{\zeta(s) - \zeta(s_0)}$ , неравенство А. Зигмунда (1.20)

является частным случаем неравенства Л. Магнарадзе (1.26).

Поэтому, указанное выше в пункте 7 неравенство (1.24), на основе неравенства (1.26), остается справедливым и для произвольных гладких линий  $\mathcal{S}$  ..

Для дальнейшего развития некоторых результатов, связанных с неравенствами (1.20), (1.26), Л. Г. Магнарадзе ([8], [10]) ввел следующий функционал:

$$A(f) = \int_0^l \frac{\omega(\tau; f)}{\tau} \Lambda(\tau) d\tau, \quad (1.27)$$

где  $\omega(\tau; f)$  - модуль непрерывности функции  $f(\zeta) \equiv f(\zeta(s))$ ,  $0 \leq s \leq l$ , заданной на гладкой (иногда, на кусочно-гладкой) линии  $\mathcal{S}$ , а  $\Lambda(\tau)$  - произвольная неотрицательная измеримая функция.

При  $\Lambda(\tau) \equiv 1$  из (1.27) получается функционал или интеграл Дини; при  $\Lambda(\tau) \equiv \tau^{-\alpha}$ ,  $0 < \alpha < 1$ , из (1.27) получаем один специальный случай функционала О. Бесова; при

$\Lambda(\tau) = \left(\log \frac{l}{\tau}\right)^p$ ,  $0 < p < +\infty$ , получается функционал, играющий важную роль для доказательства формулы перестановки Пуанкаре-Бертрана, иногда  $p \geq 2$ .

Л.Г.Магнарадзе ([8], [10]) доказал неравенство между функционалами  $A(f)$ ,  $A(g)$ , где под  $f, g$  понимается пара функций, связанных равенствами (I.16), (I.17), соответственно. Это неравенство Л.Г.Магнарадзе выводит из своего неравенства (I.26), деля обе части на  $\tau_0 > 0$ , умножая на произвольную неотрицательную измеримую, почти всюду конечную функцию  $\Lambda(\tau_0)$ , проинтегрируя по сегменту  $[0, l_0]$ , где  $l_0$  - достаточно малое число,  $0 < l_0 < l$ , и применяя формулу перестановки Дирихле для двойного интеграла по треугольной области. Таким образом он получает неравенство:

$$\begin{aligned} & \int_0^{l_0} \frac{\omega(\tau; g)}{\tau} \Lambda(\tau) d\tau \leq \\ & \leq c^* \left( \int_0^{l_0} \frac{\omega(\tau; f)}{\tau} \Lambda(\tau) d\tau + \right. \\ & + \int_0^{l_0} \frac{\omega(\tau; f)}{\tau} d\tau \int_0^\tau \Lambda(\tau_1) d\tau_1 + \\ & + \int_0^{l_0} \frac{\omega(\tau; f)}{\tau} d\tau \int_\tau^{l_0} \frac{\Lambda(\tau_1)}{\tau_1} d\tau_1 + \\ & \left. + \int_{l_0}^l \frac{\omega(\tau; f)}{\tau^2} d\tau \int_0^{l_0} \Lambda(\tau_1) d\tau_1 \right) \end{aligned} \quad (I.28)$$

где постоянная  $c^*$  не зависит от функций  $f, g$ , а зависит лишь от линии  $S$ .

Из неравенства (I.28) Л.Г.Магнарадзе ([8], [10]) выводит следующее важное следствие: если измеримая и интегрируемая функция  $\Lambda(\tau)$  почти всюду удовлетворяет условиям:

$$\frac{1}{\tau_0} \int_0^{\tau_0} \Lambda(\tau) d\tau \leq \text{const} \cdot \Lambda(\tau_0),$$

$$\int_{\tau_0}^{\ell_0} \frac{\Lambda(\tau)}{\tau} d\tau \leq \text{const} \cdot \Lambda(\tau_0),$$

при  $0 < \tau_0 \leq \ell_0$ , тогда имеем импликацию

$$A(f) < +\infty \Rightarrow A(g) < +\infty.$$

Таким образом Л.Г.Магнараддзе удалось построить новое функциональное пространство, инвариантное относительно интегральных преобразований (I.16), (I.17).

Далее, Л.Г.Магнараддзе ([88], [10]) был рассмотрен функционал (I.27), когда

$$\Lambda(\tau) = \left(\log \frac{\ell}{\tau}\right)^p, \quad 00 \leq p < +\infty.$$

Пользуясь неравенством (I.28), Л.Г.Магнараддзе доказал справедливость включения

$$I_{p+1} \subset I_p, \quad 0 \leq p < +\infty,$$

где  $I_p$  обозначает класс измеримых и интегрируемых функций  $f$ , удовлетворяющих условию

$$\int_0^{\ell} \frac{\omega(\tau; f)}{\tau} \left( \log \frac{\ell}{\tau} \right)^p d\tau < +\infty.$$

Из (I.32) следует, что функциональный класс  $I_p$ , при фиксированном  $p$ ,  $0 \leq p < +\infty$ , не является инвариантным относительно интегральных преобразований (I.I6), (I.I7).

Для того, чтобы построить инвариантный функциональный класс Л.Г.Магнарадзе ([8], [10]) рассмотрел пересечение всех классов  $I_p$ , т.е. ввел новое линейное функциональное пространство

$$I_\infty = \bigcap_{p \geq 0} I_p \tag{I.29}$$

и доказал, что  $I_\infty$  является более общим, чем функциональное пространство функций, удовлетворяющих условию Липшица-Гёльдера; инвариантность  $I_\infty$  относительно интегральных преобразований (I.I6), (I.I7) вытекало из (I.29), а тот факт, что  $I_\infty$  является более широким, чем любой функциональный класс Липшица-Гёльдера  $H_\alpha$ ,  $0 < \alpha \leq 1$ , Л.Г.Магнарадзе доказал эффективным построением функционального ряда

$$\sum_{n=0}^{\infty} a_n e^{-\frac{1}{\lambda_n}} \left( \frac{\tau}{e} \right)^{\lambda_n},$$

где  $0 < \lambda_n \leq 1$ ,  $\lambda_n \rightarrow 0$  при  $n \rightarrow \infty$ ,  $a_n > 0$ ,

$$\sum_{n=0}^{\infty} a_n < +\infty.$$

9. Результаты, указанные выше в пунктах 6, 7, 8, Л.Г.Магнарадзе ([8, 9, 10]) применил к некоторым вопросам комплексного анализа, в частности, к вопросам поведения граничных значений аналитических функций, представимых интегралом типа Коши:

$$F(z) = \frac{1}{2\pi i} \int_S \frac{f(\zeta)}{\zeta - z} d\zeta, \quad z \in S'.$$

Как хорошо известно (см., например, [2]), при определенных условиях, когда точка  $z$  изнутри или извне односвязных областей, с общей границей  $S$ , стремится к точке  $\zeta \in S_0$ , имеем следующие формулы Сохоцкого-Племеля:

$$F^+(\zeta_0) = \frac{1}{2} f(\zeta_0) + g(\zeta_0), \tag{I.30}$$

$$F^-(\zeta_0) = -\frac{1}{2} f(\zeta_0) + g(\zeta_0),$$

где функция

$$g(\zeta_0) = \frac{1}{2\pi i} \int_S \frac{f(\zeta)}{\zeta - \zeta_0} d\zeta, \quad \zeta_0 \in S,$$

была рассмотрена выше на стр.

Пользуясь формулами (I.30) и результатами, изложенными выше в пункте 8, Л.Г.Магнарадзе ([8, 9, 10]) установил следующие импликации:

$$f(\zeta_0) \in I_{p+1} \implies F^\pm(\zeta_0) \in I_p,$$

когда  $p = 0, 1, 2, \dots$ ,

$$f(\zeta_0) \in I_\infty \implies F^\pm(\zeta_0) \in I_\infty.$$

10. Ниже, в главах II, III, нам понадобится построить решение задачи Дирихле для круга  $|z| \leq R$ ,  $z = x + iy$ . Через  $D$  обозначим круговую область  $|z| < R$ , с границей  $S = \{ \zeta; \zeta = \zeta(s), 0 \leq s \leq 2\pi R; |\zeta| = R \}$ .

Как хорошо известно (см., например, [2]), решение задачи Дирихле:

$$\frac{\partial^2}{\partial x^2} u(x, y) + \frac{\partial^2}{\partial y^2} u(x, y) = 0, \quad (x, y) \in D, \quad (I.31)$$

$$\lim_{D \ni z \rightarrow \zeta_0 \in S} u(x, y) = f(s_0), \quad \zeta_0 = \zeta(s_0),$$

где  $f(s_0)$ ,  $0 \leq s_0 \leq l$ , есть заданная непрерывная функция на окружности  $S$  (в силу непрерывности,  $f(s_0)$  является периодической функцией с периодом  $l = 2\pi R$ ), дается интегралом Пуассона:

$$u(x, y) = \frac{1}{2\pi R} \int_S \frac{R^2 - r^2}{R^2 - 2Rr \cos \omega + r^2} f(s) ds, \quad (I.32)$$

где  $r = |z| < R$ ,  $R = |\zeta|$ ,  $\omega = \arg z - \arg \zeta$ .

Известно [2], что решение задачи Дирихле (I.31) является единственным в функциональном классе  $C^2(D) \cap C^1(D \cup S)$ .

## Г Л А В А II

### ПЕРВАЯ ОСНОВНАЯ ГРАНИЧНАЯ ЗАДАЧА СТАТИКИ СЛАБО- НЕОДНОРОДНОГО ИЗОТРОПНОГО ТЕРМОУПРУГОГО КРУГА

I. В настоящей главе решается следующая граничная задача: определить термоупругое статическое состояние неоднородного изотропного круга  $D$ , с центром в точке  $(0, 0)$  и радиуса  $R$ , когда на его границе  $S$  задан вектор упругого перемещения  $(u, v)$ ,  $u = u(\xi, \eta)$ ,  $v = v(\xi, \eta)$ ,  $\zeta = \xi + i\eta$ ,  $|\zeta| = R$ , а также задана температура  $\theta$ ,  $\theta = \theta(\xi, \eta)$ , на той же границе.

Формулу Л.Г.Магнарадзе представим следующим образом:

$$u(x, y) + iv(x, y) = \alpha_0(z, \bar{z}) + L(z, \bar{z}; \varphi, \psi), \quad (2.1)$$

где

$$\begin{aligned} L(z, \bar{z}; \varphi, \psi) = & \alpha_1(z, \bar{z})\varphi(z) + \alpha_2(z, \bar{z})\overline{\varphi(z)} + \\ & + \alpha_3(z, \bar{z})\overline{\varphi'(z)} + \alpha_4(z, \bar{z})\overline{\psi(z)} + \\ & + \int_0^z [\alpha_5(z, \bar{z}, z_1)\varphi(z_1) + \alpha_6(z, \bar{z}, z_1)\psi(z_1)] dz_1 + \\ & + \int_0^{\bar{z}} [\alpha_7(z, \bar{z}, \bar{z}_1)\overline{\varphi(z_1)} + \alpha_8(z, \bar{z}, \bar{z}_1)\overline{\psi(z_1)}] d\bar{z}_1, \\ \varphi(0) = & 0. \end{aligned} \quad (2.2)$$

2. Комплексные потенциалы будем искать в виде ( $[7]$ ,  $[1]$ ):

$$\varphi(z) = \frac{1}{2\pi i} \int_S \frac{\sigma(\zeta)}{\zeta - z} d\zeta - \frac{1}{2\pi i} \int_S \frac{\sigma(\zeta)}{\zeta} d\zeta,$$

$$\Psi(z) = \frac{1}{2\pi i} \int_{\mathcal{S}} \frac{p(\zeta) \overline{\sigma(\zeta)}}{\zeta - z} d\zeta + \frac{1}{2\pi i} \int_{\mathcal{S}} \frac{q(\zeta) \sigma'(\zeta)}{\zeta - z} d\zeta, \quad (2.3)$$

где  $p(\zeta)$ ,  $q(\zeta)$ ,  $\sigma(\zeta)$  - пока неизвестные достаточно гладкие функции точки  $\zeta \in \mathcal{S}$ ,  $\zeta = \zeta(s)$ ,  $0 \leq s \leq \ell$ ,  $\ell = 2\pi R$ ,

$s$  - дуговая абсцисса отсчитывается от некоторой фиксированной точки на положительно ориентированной окружности  $\mathcal{S}$

В силу формулы Сохоцкого-Племеля (I.30) из (2.3) имеем:

$$\lim_{D \ni z \rightarrow \zeta_0 \in \mathcal{S}} \Psi(z) = \frac{1}{2} \sigma(\zeta_0) + \frac{1}{2\pi i} \int_{\mathcal{S}} \frac{\sigma(\zeta)}{\zeta - \zeta_0} d\zeta - \frac{1}{2\pi i} \int_{\mathcal{S}} \frac{\sigma(\zeta)}{\zeta} d\zeta, \quad (2.4)$$

$$\begin{aligned} \lim_{D \ni z \rightarrow \zeta_0 \in \mathcal{S}} \Psi(z) &= \frac{1}{2} p(\zeta_0) \overline{\sigma(\zeta_0)} + \frac{1}{2\pi i} \int_{\mathcal{S}} \frac{p(\zeta) \overline{\sigma(\zeta)}}{\zeta - \zeta_0} d\zeta + \\ &+ \frac{1}{2} q(\zeta_0) \sigma'(\zeta_0) + \frac{1}{2\pi i} \int_{\mathcal{S}} \frac{q(\zeta) \sigma'(\zeta)}{\zeta - \zeta_0} d\zeta, \end{aligned} \quad (2.5)$$

$$\lim_{D \ni z \rightarrow \zeta_0 \in \mathcal{S}} \overline{\Psi'(z)} = \frac{1}{2} \overline{\sigma'(\zeta_0)} - \frac{1}{2\pi i} \int_{\mathcal{S}} \frac{\overline{\sigma'(\zeta)}}{\zeta - \zeta_0} d\zeta, \quad (2.6)$$

где  $\zeta_0 = \zeta(s_0) = \xi(s_0) + i\eta(s_0)$ ,  $0 \leq s_0 \leq \ell$ , а сингулярные интегралы в равенствах (2.4)-(2.6) понимаются в смысле главного значения Коши.

Ясно, что

$$\int_{\mathcal{S}} \alpha_{\mathcal{S}}(\zeta_0, \overline{\zeta_0}, z_1) \varphi(z_1) dz_1 = \lim_{D \ni z_1 \rightarrow \zeta_0 \in \mathcal{S}} \int_0^{z_1} \alpha_{\mathcal{S}}(\zeta_0, \overline{\zeta_0}, z_1) \varphi(z_1) dz_1 =$$

$$= \lim_{D \ni z_1^0 \rightarrow \zeta_0 \in \mathcal{S}} \int_0^{z_1^0} \alpha_s(\zeta_0, \bar{\zeta}_0, z_1) \left[ \frac{1}{2\pi i} \int_{\mathcal{S}} \frac{\sigma(\zeta)}{\zeta - z_1} d\zeta - \frac{1}{2\pi i} \int_{\mathcal{S}} \frac{\sigma(\zeta)}{\zeta} d\zeta \right] dz_1 =$$

$$= \lim_{D \ni z_1^0 \rightarrow \zeta_0 \in \mathcal{S}} \frac{1}{2\pi i} \int_{\mathcal{S}} \sigma(\zeta) d\zeta \left[ \int_0^{z_1^0} \frac{\alpha_s(\zeta_0, \bar{\zeta}_0, z_1) - \alpha_s(\zeta_0, \bar{\zeta}_0, \zeta)}{\zeta - z_1} dz_1 - \right.$$

$$\left. - \frac{1}{\zeta} \int_0^{z_1^0} \alpha_s(\zeta_0, \bar{\zeta}_0, z_1) dz_1 + \alpha_s(\zeta_0, \bar{\zeta}_0, \zeta) \int_0^{z_1^0} \frac{dz_1}{\zeta - z_1} \right].$$

Отсюда

$$\int_0^{\zeta_0} \alpha_s(\zeta_0, \bar{\zeta}_0, z_1) \varphi(z_1) dz_1 =$$

$$= \frac{1}{2\pi i} \int_{\mathcal{S}} \sigma(\zeta) d\zeta \int_0^{\zeta_0} \frac{\alpha_s(\zeta_0, \bar{\zeta}_0, z_1) - \alpha_s(\zeta_0, \bar{\zeta}_0, \zeta)}{\zeta - z_1} dz_1 -$$

$$- \frac{1}{2\pi i} \int_{\mathcal{S}} \sigma(\zeta) \frac{d\zeta}{\zeta} \int_0^{\zeta_0} \alpha_s(\zeta_0, \bar{\zeta}_0, z_1) dz_1 - \frac{1}{2\pi i} \int_{\mathcal{S}} \alpha_s(\zeta_0, \bar{\zeta}_0, \zeta) \log\left(1 - \frac{\zeta_0}{\zeta}\right) \sigma(\zeta) d\zeta. \quad (2.7)$$

Аналогично, получим

$$\int_0^{\bar{\zeta}_0} \alpha_7(\zeta_0, \bar{\zeta}_0, \bar{z}_1) \overline{\varphi(z_1)} d\bar{z}_1 =$$

$$= \frac{1}{2\pi i} \int_{\mathcal{S}} \overline{\sigma(\zeta)} d\bar{\zeta} \int_0^{\bar{\zeta}_0} \frac{\alpha_7(\zeta_0, \bar{\zeta}_0, \bar{z}_1) - \alpha_7(\zeta_0, \bar{\zeta}_0, \bar{\zeta})}{\bar{z}_1 - \bar{\zeta}} d\bar{z}_1 +$$

$$+ \frac{1}{2\pi i} \int_{\mathcal{S}} \overline{\sigma(\zeta)} \frac{d\bar{\zeta}}{\bar{\zeta}} \int_0^{\bar{\zeta}_0} \alpha_7(\zeta_0, \bar{\zeta}_0, \bar{z}_1) d\bar{z}_1 +$$

$$+ \frac{1}{2\pi i} \int_{\mathcal{S}} \alpha_7(\zeta_0, \bar{\zeta}_0, \bar{\zeta}) \log\left(1 - \frac{\bar{\zeta}_0}{\bar{\zeta}}\right) \overline{\sigma(\zeta)} d\bar{\zeta}.$$

(2.8)

Далее, имеем:

$$\begin{aligned}
 & \int_0^{\zeta_0} \alpha_6(\zeta_0, \bar{\zeta}_0, z_1) \psi(z_1) dz_1 = \\
 & = \lim_{D \ni z_1^0 \rightarrow \zeta_0 \in S} \int_0^{z_1^0} \alpha_6(\zeta_0, \bar{\zeta}_0, z_1) \psi(z_1) dz_1 = \\
 & = \lim_{D \ni z_1^0 \rightarrow \zeta_0 \in S} \frac{1}{2\pi i} \int_S d\zeta \left[ p(\zeta) \sigma(\zeta) \int_0^{z_1^0} \frac{\alpha_6(\zeta_0, \bar{\zeta}_0, z_1) - \alpha_6(\zeta_0, \bar{\zeta}_0, \zeta)}{\zeta - z_1} dz_1 - \right. \\
 & - \alpha_6(\zeta_0, \bar{\zeta}_0, \zeta) p(\zeta) \log \left( 1 - \frac{z_1^0}{\zeta} \right) \overline{\sigma(\zeta)} - \\
 & - \alpha_6(\zeta_0, \bar{\zeta}_0, \zeta) q(\zeta) \log \left( 1 - \frac{z_1^0}{\zeta} \right) \sigma'(\zeta) + \\
 & \left. + q(\zeta) \sigma'(\zeta) \int_0^{z_1^0} \frac{\alpha_6(\zeta_0, \bar{\zeta}_0, z_1) - \alpha_6(\zeta_0, \bar{\zeta}_0, \zeta)}{\zeta - z_1} dz_1 \right]. \tag{2.9}
 \end{aligned}$$

Но,

$$\begin{aligned}
 & \frac{1}{2\pi i} \int_S d\zeta q(\zeta) \sigma'(\zeta) \int_0^{z_1^0} \frac{\alpha_6(\zeta_0, \bar{\zeta}_0, z_1) - \alpha_6(\zeta_0, \bar{\zeta}_0, \zeta)}{\zeta - z_1} dz_1 = \\
 & = \frac{1}{2\pi i} \left[ \sigma(\zeta) q(\zeta) \int_0^{z_1^0} \frac{\alpha_6(\zeta_0, \bar{\zeta}_0, z_1) - \alpha_6(\zeta_0, \bar{\zeta}_0, \zeta)}{\zeta - z_1} dz_1 \right]_S -
 \end{aligned}$$

$$- \frac{1}{2\pi i} \int_S \sigma(\zeta) d\zeta \frac{d}{d\zeta} \left[ q(\zeta) \int_0^{z_1} \frac{\alpha_6(\zeta_0, \bar{\zeta}_0, z_1) - \alpha_6(\zeta_0, \bar{\zeta}_0, \zeta)}{\zeta - z_1} dz_1 \right], \quad (2.10)$$

где символом  $\frac{d}{d\zeta}$  обозначается  $\frac{1}{\zeta'(s)} \cdot \frac{1}{ds}$ .

Далее, полагая

$$\Lambda(z) = \frac{1}{2\pi i} \int_S \alpha_6(\zeta_0, \bar{\zeta}_0, \zeta) q(\zeta) \sigma'(\zeta) \log\left(1 - \frac{z}{\zeta}\right) d\zeta,$$

где  $|z| < |\zeta| = R$ ,  $\log 1 = 0$ ,

имеем

$$\Lambda(\zeta_0) = \lim_{D \ni z \rightarrow \zeta_0 \in S} \Lambda(z) =$$

$$= \lim_{D \ni z \rightarrow \zeta_0 \in S} \frac{1}{2\pi i} \int_S \alpha_6(\zeta_0, \bar{\zeta}_0, \zeta) q(\zeta) \log\left(1 - \frac{z}{\zeta}\right) d\sigma(\zeta) =$$

$$= \lim_{D \ni z \rightarrow \zeta_0 \in S} \left\{ \frac{1}{2\pi i} \left[ \alpha_6(\zeta_0, \bar{\zeta}_0, \zeta) q(\zeta) \sigma(\zeta) \log\left(1 - \frac{z}{\zeta}\right) \right]_S - \right.$$

$$\left. - \frac{1}{2\pi i} \int_S \sigma(\zeta) d\zeta \frac{d}{d\zeta} \left[ \alpha_6(\zeta_0, \bar{\zeta}_0, \zeta) q(\zeta) \log\left(1 - \frac{z}{\zeta}\right) \right] \right\} =$$

$$= \lim_{D \ni z \rightarrow \zeta_0 \in S} \left\{ - \frac{1}{2\pi i} \int_S \sigma(\zeta) d\zeta \left[ \frac{d}{d\zeta} (\alpha_6(\zeta_0, \bar{\zeta}_0, \zeta) q(\zeta)) \log\left(1 - \frac{z}{\zeta}\right) + \right. \right.$$

$$\left. + \alpha_6(\zeta_0, \bar{\zeta}_0, \zeta) q(\zeta) \left( \frac{1}{\zeta - z} - \frac{1}{\zeta} \right) \right\} =$$

$$= -\frac{1}{2\pi i} \int_{\mathcal{L}} \sigma(\zeta) d\zeta \frac{d}{d\zeta} [\alpha_6(\zeta_0, \bar{\zeta}_0, \zeta) q(\zeta)] \log\left(1 - \frac{\zeta_0}{\zeta}\right) +$$

$$+ \lim_{D \ni z \rightarrow \zeta_0 \in \mathcal{L}} \frac{1}{2\pi i} \int_{\mathcal{L}} \alpha_6(\zeta_0, \bar{\zeta}_0, \zeta) q(\zeta) \sigma(\zeta) \left(\frac{1}{\zeta - z} - \frac{1}{\zeta}\right) d\zeta. \quad (2.11)$$

Но, в силу формулы Сохоцкого-Племеля (I.30) имеем:

$$\lim_{D \ni z \rightarrow \zeta_0 \in \mathcal{L}} \frac{1}{2\pi i} \int_{\mathcal{L}} \alpha_6(\zeta_0, \bar{\zeta}_0, \zeta) q(\zeta) \sigma(\zeta) \frac{d\zeta}{\zeta - z} =$$

$$= \frac{1}{2} \alpha_6(\zeta_0, \bar{\zeta}_0, \zeta_0) q(\zeta_0) \sigma(\zeta_0) +$$

$$+ \frac{1}{2\pi i} \int_{\mathcal{L}} \alpha_6(\zeta_0, \bar{\zeta}_0, \zeta) q(\zeta) \frac{\sigma(\zeta)}{\zeta - \zeta_0} d\zeta. \quad (2.12)$$

Поэтому, в силу (2.9)-(2.12) получим

$$\int_0^{\zeta_0} \alpha_6(\zeta_0, \bar{\zeta}_0, z_1) \psi(z_1) dz_1 = \frac{1}{2} \alpha_6(\zeta_0, \bar{\zeta}_0, \zeta_0) q(\zeta_0) \sigma(\zeta_0) +$$

$$+ \frac{1}{2\pi i} \int_{\mathcal{L}} \alpha_6(\zeta_0, \bar{\zeta}_0, \zeta) q(\zeta) \frac{\sigma(\zeta)}{\zeta - \zeta_0} d\zeta +$$

$$+ \frac{1}{2\pi i} \int_{\mathcal{L}} \sigma(\zeta) d\zeta \left\{ \frac{d}{d\zeta} [\alpha_6(\zeta_0, \bar{\zeta}_0, \zeta) q(\zeta)] \log\left(1 - \frac{\zeta_0}{\zeta}\right) - \alpha_6(\zeta_0, \bar{\zeta}_0, \zeta) \frac{q(\zeta)}{\zeta} + \right.$$

$$\left. + \frac{d}{d\zeta} \left[ q(\zeta) \int_0^{\zeta_0} \frac{\alpha_6(\zeta_0, \bar{\zeta}_0, z_1) - \alpha_6(\zeta_0, \bar{\zeta}_0, \zeta)}{z_1 - \zeta} dz_1 \right] \right\} -$$

$$- \frac{1}{2\pi i} \int_{\mathcal{L}} \rho(\zeta) \overline{\sigma(\zeta)} d\zeta \left[ \int_0^{\zeta_0} \frac{\alpha_6(\zeta_0, \bar{\zeta}_0, z_1) - \alpha_6(\zeta_0, \bar{\zeta}_0, \zeta)}{\zeta - z_1} dz_1 - \right. \\ \left. - \alpha_6(\zeta_0, \bar{\zeta}_0, \zeta) \log\left(1 - \frac{\zeta_0}{\zeta}\right) \right].$$

(2.I3)

Аналогично, имеем

$$\int_0^{\bar{\zeta}_0} \alpha_8(\zeta_0, \bar{\zeta}_0, \bar{z}_1) \overline{\psi(z_1)} d\bar{z}_1 = \frac{1}{2} \alpha_8(\zeta_0, \bar{\zeta}_0, \bar{\zeta}_0) \overline{q(\zeta_0)} \overline{\sigma(\zeta_0)} - \\ - \frac{1}{2\pi i} \int_{\mathcal{L}} \alpha_8(\zeta_0, \bar{\zeta}_0, \bar{\zeta}) \overline{q(\zeta)} \frac{\overline{\sigma(\zeta)}}{\bar{\zeta} - \bar{\zeta}_0} d\bar{\zeta} + \\ + \frac{1}{2\pi i} \int_{\mathcal{L}} \overline{\rho(\zeta)} \overline{\sigma(\zeta)} d\bar{\zeta} \frac{d\bar{\zeta}}{d\zeta} \left[ \int_0^{\bar{\zeta}_0} \frac{\alpha_8(\zeta_0, \bar{\zeta}_0, \bar{z}_1) - \alpha_8(\zeta_0, \bar{\zeta}_0, \bar{\zeta})}{\bar{z}_1 - \bar{\zeta}} d\bar{z}_1 + \right. \\ \left. + \alpha_8(\zeta_0, \bar{\zeta}_0, \bar{\zeta}) \log\left(1 - \frac{\bar{\zeta}_0}{\bar{\zeta}}\right) \right] + \\ + \frac{1}{2\pi i} \int_{\mathcal{L}} \overline{\sigma(\zeta)} d\bar{\zeta} \left\{ - \frac{d}{d\bar{\zeta}} [\alpha_8(\zeta_0, \bar{\zeta}_0, \bar{\zeta}) \overline{q(\zeta)}] \log\left(1 - \frac{\bar{\zeta}_0}{\bar{\zeta}}\right) + \right. \\ \left. + \alpha_8(\zeta_0, \bar{\zeta}_0, \bar{\zeta}) \frac{\overline{q(\zeta)}}{\bar{\zeta}} + \right. \\ \left. + \frac{d}{d\bar{\zeta}} \left[ \overline{q(\zeta)} \int_0^{\bar{\zeta}_0} \frac{\alpha_8(\zeta_0, \bar{\zeta}_0, \bar{z}_1) - \alpha_8(\zeta_0, \bar{\zeta}_0, \bar{\zeta})}{\bar{z}_1 - \bar{\zeta}} d\bar{z}_1 \right] \right\},$$

(2.I4)

где  $\frac{d\bar{\zeta}}{d\zeta} = \frac{\overline{\zeta'(s)}}{\zeta'(s)}$ .

3. Принимая во внимание равенства (2.7)-(2.14), из (2.1), (2.2), при  $D \ni z \rightarrow \zeta_0 \in \mathcal{S}$ ,  $\zeta_0 = \xi_0 + i\eta_0$ , легко следует, что

$$u(\xi_0, \eta_0) + i v(\xi_0, \eta_0) = \alpha_0(\zeta_0, \bar{\zeta}_0) + M(\zeta_0; \sigma), \quad (2.15)$$

где

$$\begin{aligned} M(\zeta_0; \sigma) = & \left[ \alpha_1(\zeta_0, \bar{\zeta}_0) + \frac{1}{2} \alpha_6(\zeta_0, \bar{\zeta}_0, \zeta_0) q(\zeta_0) \right] \sigma(\zeta_0) + \\ & + \left[ \frac{1}{2} \alpha_2(\zeta_0, \bar{\zeta}_0) + \frac{1}{2} \alpha_8(\zeta_0, \bar{\zeta}_0, \bar{\zeta}_0) \overline{q(\zeta_0)} \right] \overline{\sigma(\zeta_0)} + \\ & + \frac{1}{2\pi i} \int_{\mathcal{S}} \sigma(\zeta) d\zeta \left\{ \alpha_1(\zeta_0, \bar{\zeta}_0) \frac{d}{d\zeta} \log \frac{\zeta - \zeta_0}{\zeta(\bar{\zeta} - \bar{\zeta}_0)} - \right. \\ & - \alpha_4(\zeta_0, \bar{\zeta}_0) \frac{d\bar{\zeta}}{d\zeta} \frac{p(\bar{\zeta}) - p(\bar{\zeta}_0)}{\bar{\zeta} - \bar{\zeta}_0} - \int_0^{\zeta_0} \frac{\alpha_5(\zeta_0, \bar{\zeta}_0, z_1) - \alpha_5(\zeta_0, \bar{\zeta}_0, \zeta)}{z_1 - \zeta} dz_1 - \\ & - \frac{1}{\zeta} \int_0^{\zeta_0} \alpha_5(\zeta_0, \bar{\zeta}_0, z_1) dz_1 - \alpha_5(\zeta_0, \bar{\zeta}_0, \zeta) \log \left( 1 - \frac{\zeta_0}{\zeta} \right) + \\ & + \alpha_6(\zeta_0, \bar{\zeta}_0, \zeta) \frac{q(\zeta)}{\zeta - \zeta_0} + \frac{d}{d\zeta} \left[ \alpha_6(\zeta_0, \bar{\zeta}_0, \zeta) q(\zeta) \right] \log \left( 1 - \frac{\zeta_0}{\zeta} \right) - \\ & - \alpha_6(\zeta_0, \bar{\zeta}_0, \zeta) \frac{q(\zeta)}{\zeta} + \frac{d}{d\zeta} \left[ q(\zeta) \int_0^{\zeta_0} \frac{\alpha_6(\zeta_0, \bar{\zeta}_0, z_1) - \alpha_6(\zeta_0, \bar{\zeta}_0, \zeta)}{z_1 - \zeta} dz_1 \right] + \\ & + \frac{d\bar{\zeta}}{d\zeta} p(\bar{\zeta}) \left[ \int_0^{\bar{\zeta}_0} \frac{\alpha_8(\zeta_0, \bar{\zeta}_0, \bar{z}_1) - \alpha_8(\zeta_0, \bar{\zeta}_0, \bar{\zeta})}{\bar{z}_1 - \bar{\zeta}} d\bar{z}_1 + \right. \\ & \left. + \alpha_8(\zeta_0, \bar{\zeta}_0, \bar{\zeta}) \log \left( 1 - \frac{\bar{\zeta}_0}{\bar{\zeta}} \right) \right] \left. \right\} + \frac{1}{2\pi i} \int_{\mathcal{S}} \overline{\sigma(\zeta)} d\bar{\zeta} \left\{ \frac{\alpha_2(\zeta_0, \bar{\zeta}_0)}{\bar{\zeta}} - \right. \\ & - \frac{\alpha_2(\zeta_0, \bar{\zeta}_0)}{\bar{\zeta} - \bar{\zeta}_0} - \frac{d}{d\bar{\zeta}} \left[ \frac{\alpha_3(\zeta, \bar{\zeta}) - \alpha_3(\zeta_0, \bar{\zeta}_0)}{\bar{\zeta} - \bar{\zeta}_0} + \overline{q(\zeta)} \frac{\alpha_4(\zeta, \bar{\zeta}) - \alpha_4(\zeta_0, \bar{\zeta}_0)}{\bar{\zeta} - \bar{\zeta}_0} \right] - \end{aligned}$$

$$\begin{aligned}
 & - \frac{d\zeta}{d\bar{\zeta}} p(\zeta) \left[ \int_0^{\zeta_0} \frac{\alpha_6(\zeta_0, \bar{\zeta}_0, z_1) - \alpha_6(\zeta_0, \bar{\zeta}_0, \zeta)}{z_1 - \zeta} dz_1 + \right. \\
 & + \alpha_6(\zeta_0, \bar{\zeta}_0, \zeta) \log \left( 1 - \frac{\zeta_0}{\zeta} \right) \left. \right] + \frac{1}{\bar{\zeta}} \int_0^{\bar{\zeta}_0} \alpha_7(\zeta_0, \bar{\zeta}_0, \bar{z}_1) d\bar{z}_1 + \\
 & + \alpha_7(\zeta_0, \bar{\zeta}_0, \bar{\zeta}) \log \left( 1 - \frac{\bar{\zeta}_0}{\bar{\zeta}} \right) + \int_0^{\bar{\zeta}_0} \frac{\alpha_7(\zeta_0, \bar{\zeta}_0, \bar{z}_1) - \alpha_7(\zeta_0, \bar{\zeta}_0, \bar{\zeta})}{\bar{z}_1 - \bar{\zeta}} d\bar{z}_1 - \\
 & - \alpha_8(\zeta, \bar{\zeta}_0, \bar{\zeta}) \frac{q(\zeta)}{\zeta - \bar{\zeta}_0} + \alpha_8(\zeta_0, \bar{\zeta}_0, \bar{\zeta}) \frac{\overline{q(\zeta)}}{\bar{\zeta}} - \\
 & - \frac{d}{d\bar{\zeta}} \left[ \alpha_8(\zeta_0, \bar{\zeta}_0, \bar{\zeta}) \overline{q(\zeta)} \right] \log \left( 1 - \frac{\bar{\zeta}_0}{\bar{\zeta}} \right) + \\
 & - \frac{d}{d\bar{\zeta}} \left[ \overline{q(\zeta)} \int_0^{\bar{\zeta}_0} \frac{\alpha_8(\zeta_0, \bar{\zeta}_0, \bar{z}_1) - \alpha_8(\zeta_0, \bar{\zeta}_0, \bar{\zeta})}{\bar{z}_1 - \bar{\zeta}} d\bar{z}_1 \right] \left. \right\}, \quad (2.16)
 \end{aligned}$$

при этом

$$\overline{p(\zeta_0)} = \frac{\alpha_1(\zeta_0, \bar{\zeta}_0)}{\alpha_4(\zeta_0, \bar{\zeta}_0)}, \quad \overline{q(\zeta_0)} = - \frac{\alpha_3(\zeta_0, \bar{\zeta}_0)}{\alpha_4(\zeta_0, \bar{\zeta}_0)}, \quad (2.17)$$

предполагая, что

$$\alpha_4(\zeta_0, \bar{\zeta}_0) \neq 0.$$

4. Теперь выпишем коэффициенты  $\alpha_j$  ( $j=0, 1, \dots, 8$ ) , входящие в (2.16):

$$\begin{aligned}
 \alpha_0(z, \zeta) = & h_1(z, \zeta) + \sum_{j=1}^4 \left[ \int_0^z n_{1j}(z, \zeta, z_1) h_j(z_1, \zeta) dz_1 + \right. \\
 & \left. + \int_0^{\zeta} p_{1j}(z, \zeta, \zeta_1) h_j(z, \zeta_1) d\zeta_1 + \int_0^z dz_1 \int_0^{\zeta} q_{1j}(z, \zeta, z_1, \zeta_1) h_j(z_1, \zeta_1) d\zeta_1 \right],
 \end{aligned}$$

где

$$h_1(z, \zeta) = - \int_0^z dz_1 \int_0^{\zeta} c_6(z_1, \zeta_1) d\zeta_1, \quad h_2(z, \zeta) = - \int_0^z dz_1 \int_0^{\zeta} e_6(z_1, \zeta_1) d\zeta_1,$$

$$h_3(z, \zeta) = b^*(z, \zeta) \int_0^z e_6(z_1, \zeta_1) dz_1 - a^*(z, \zeta) \int_0^{\zeta} c_6(z, \zeta_1) d\zeta_1 -$$

$$-\int_0^z dz_1 \int_0^{\tau} [c_6(z_1, \tau_1) e_1^*(z, \tau) + e_6(z_1, \tau_1) e_2^*(z, \tau)] d\tau_1,$$

$$h_4(z, \tau) = -a^*(z, \tau) \int_0^z e_6(z_1, \tau) dz_1 + b^*(z, \tau) \int_0^{\tau} c_6(z, \tau_1) d\tau_1 -$$

$$-\int_0^z dz_1 \int_0^{\tau} [c_6(z_1, \tau_1) e_1^*(z, \tau) + e_6(z_1, \tau_1) e_2^*(z, \tau)] d\tau_1,$$

$$2a^*(z, \tau) = 1 + \frac{1}{\tilde{a}(z, \tau) + 1}, \quad 2b^*(z, \tau) = 1 - \frac{1}{\tilde{a}(z, \tau) + 1},$$

$$4c_6(z, \tau) = \tilde{f}(z, \tau) + ig(z, \tau), \quad 4e_6(z, \tau) = \tilde{f}(z, \tau) - ig(z, \tau),$$

$$e_1^*(z, \tau) = b^*(z, \tau) c_2(z, \tau) - a^*(z, \tau) e_1(z, \tau),$$

$$e_2^*(z, \tau) = b^*(z, \tau) c_1(z, \tau) - a^*(z, \tau) e_2(z, \tau),$$

$$\delta c_1(z, \tau) = \tilde{a}_1(z, \tau) + \tilde{a}_4(z, \tau) + i[\tilde{b}_1(z, \tau) + \tilde{b}_4(z, \tau)],$$

$$\delta c_2(z, \tau) = \tilde{a}_1(z, \tau) - \tilde{a}_4(z, \tau) + 2\tilde{b}_2(z, \tau) - i[2\tilde{a}_2(z, \tau) - \tilde{b}_1(z, \tau) + \tilde{b}_4(z, \tau)],$$

$$\delta e_1(z, \tau) = \tilde{a}_1(z, \tau) + \tilde{a}_4(z, \tau) - i[\tilde{b}_1(z, \tau) + \tilde{b}_4(z, \tau)],$$

$$\delta e_2(z, \tau) = \tilde{a}_1(z, \tau) - \tilde{a}_4(z, \tau) + 2\tilde{b}_2(z, \tau) + i[2\tilde{a}_2(z, \tau) - \tilde{b}_1(z, \tau) + \tilde{b}_4(z, \tau)];$$

$$\alpha_1(z, \tau) = a^*(z, \tau) + \int_0^{\tau} [p_{11}(z, \tau, \tau_1) + a^*(z, \tau_1) q_{13}(z, \tau, z, \tau_1) -$$

$$- b^*(z, \tau_1) q_{14}(z, \tau, z, \tau_1)] d\tau_1;$$

$$\alpha_2(z, \tau) = \int_0^z [n_{12}(z, \tau, z_1) + c_2^*(z_1, \tau) n_{13}(z, \tau, z_1) + e_2^*(z_1, \tau) n_{14}(z, \tau, z_1) - \\ - b^*(z_1, \tau) q_{13}(z, \tau, z_1, \tau) + a^*(z_1, \tau) q_{14}(z, \tau, z_1, \tau)] dz_1,$$

где

$$c_2^*(z, \tau) = b^*(z, \tau) e_2(z, \tau) - a^*(z, \tau) c_1(z, \tau);$$

$$\alpha_3(z, \tau) = \int_0^z [a^*(z_1, \tau) n_{14}(z, \tau, z_1) - b^*(z_1, \tau) n_{13}(z, \tau, z_1)] dz_1;$$

$$\alpha_4(z, \tau) = 1 + \int_0^z [n_{11}(z, \tau, z_1) + c_1^*(z_1, \tau) n_{13}(z, \tau, z_1) + e_1^*(z_1, \tau) n_{14}(z, \tau, z_1)] dz_1;$$

$$\alpha_5(z, \tau, z_1) = n_{11}(z, \tau, z_1) + c_1^*(z_1, \tau) n_{13}(z, \tau, z_1) + e_1^*(z_1, \tau) n_{14}(z, \tau, z_1) + \\ + \frac{\partial}{\partial z_1} [-a^*(z_1, \tau) n_{13}(z, \tau, z_1) + b^*(z_1, \tau) n_{14}(z, \tau, z_1)] + \\ + \int_0^{\tau} \{ q_{11}(z, \tau, z_1, \tau_1) + c_1^*(z_1, \tau_1) q_{13}(z, \tau, z_1, \tau_1) + e_1^*(z_1, \tau_1) q_{14}(z, \tau, z_1, \tau_1) + \\ + \frac{\partial}{\partial z_1} [-a^*(z_1, \tau_1) q_{13}(z, \tau, z_1, \tau_1) + b^*(z_1, \tau_1) q_{14}(z, \tau, z_1, \tau_1)] \} d\tau_1;$$

$$\alpha_6(z, \tau, z_1) = n_{12}(z, \tau, z_1) + c_2^*(z_1, \tau) n_{13}(z, \tau, z_1) + e_2^*(z_1, \tau) n_{14}(z, \tau, z_1) + \\ + \int_0^{\tau} [q_{12}(z, \tau, z_1, \tau_1) + c_2^*(z_1, \tau_1) q_{13}(z, \tau, z_1, \tau_1) + e_2^*(z_1, \tau_1) q_{14}(z, \tau, z_1, \tau_1)] d\tau_1;$$

$$\alpha_7(z, \tau, \bar{\tau}_1) = \int_0^z \{ q_{12}(z, \tau, z_1, \bar{\tau}_1) + c_2^*(z_1, \bar{\tau}_1) q_{13}(z, \tau, z_1, \bar{\tau}_1) + e_2^*(z_1, \bar{\tau}_1) q_{14}(z, \tau, z_1, \bar{\tau}_1) +$$

$$+ \frac{\partial}{\partial \bar{z}_1} \left[ -a^*(z_1, \bar{z}_1) q_{14}(z, \bar{z}, z_1, \bar{z}_1) + b^*(z_1, \bar{z}_1) q_{13}(z, \bar{z}, z_1, \bar{z}_1) \right] dz_1;$$

$$\alpha_2(z, \bar{z}, \bar{z}_1) = p_{11}(z, \bar{z}, \bar{z}_1) + \int_0^z \left[ q_{11}(z, \bar{z}, z_1, \bar{z}_1) + c_1^*(z_1, \bar{z}_1) q_{13}(z, \bar{z}, z_1, \bar{z}_1) + e_1^*(z_1, \bar{z}_1) q_{14}(z, \bar{z}, z_1, \bar{z}_1) \right] dz_1. \quad (2.18)$$

5. Возвратимся к системе (I.13). Входящие в нее матричные ядра  $K, L, M$  как было сказано выше, явно выражаются через коэффициенты системы (I.7):  $a, a_j, b_j$  ( $j = 1, \dots, 4$ ); это делается по схемам, указанным в ([7]). Поэтому эти явные выражения здесь не приводятся. Что же касается вектор-столбца  $\chi(z, \bar{z})$ , его компоненты имеют вид:

$$\chi_1(z, \bar{z}) = \varphi_1(z) + \psi_2(\bar{z}), \quad \chi_2(z, \bar{z}) = \varphi_2(z) + \psi_1(\bar{z}),$$

$$\chi_3(z, \bar{z}) = c_1^*(z, \bar{z}) \varphi_1(z) + c_2^*(z, \bar{z}) \psi_1(\bar{z}) + c_2^*(z, \bar{z}) \varphi_2(z) + c_1^*(z, \bar{z}) \psi_2(\bar{z}) + a^*(z, \bar{z}) \varphi_1'(z) - b^*(z, \bar{z}) \psi_1'(\bar{z}),$$

$$\chi_4(z, \bar{z}) = e_1^*(z, \bar{z}) \varphi_1(z) + e_2^*(z, \bar{z}) \psi_1(\bar{z}) + e_2^*(z, \bar{z}) \varphi_2(z) + e_1^*(z, \bar{z}) \psi_2(\bar{z}) - b^*(z, \bar{z}) \varphi_1'(z) + a_2^*(z, \bar{z}) \psi_1'(\bar{z}).$$

Матричные резольвенты  $N, P, Q$  в системе (I.14) алгоритмически (методом последовательных приближений) выражаются через заданные матрицы  $K, L, M$ , то есть полагая:

$$K = [k_{ij}]_{4 \times 4}, \quad L = [l_{ij}]_{4 \times 4}, \quad M = [m_{ij}]_{4 \times 4},$$

$$N = [n_{ij}]_{4 \times 4}, \quad P = [p_{ij}]_{4 \times 4}, \quad Q = [q_{ij}]_{4 \times 4},$$

целые функции

$$n_{ij} = n_{ij}(z, \zeta, z_1), \quad p_{ij} = p_{ij}(z, \zeta, \zeta_1), \quad q_{ij} = q_{ij}(z, \zeta, z_1, \zeta_1)$$

комплексных переменных  $z, \zeta, z_1, \zeta_1$  известным образом ([3], [7]) выражаются через целые функции

$$K_{ij} = K_{ij}(z, \zeta, z_1), \quad l_{ij} = l_{ij}(z, \zeta, \zeta_1), \quad m_{ij} = m_{ij}(z, \zeta, z_1, \zeta_1),$$

когда  $i, j = 1, \dots, 4$ .

6. Для того, чтобы первую основную граничную задачу, сформулированную выше в пункте I главы II, записать более компактно, равенство (2.16) представим в виде:

$$M(\zeta_0; \sigma) = \beta_1(\zeta_0)\sigma(\zeta_0) + \beta_2(\zeta_0)\overline{\sigma(\zeta_0)} + \int_S \beta_3(\zeta_0, \zeta)\sigma(\zeta)d\zeta + \int_S \beta_4(\zeta_0, \zeta)\overline{\sigma(\zeta)}d\bar{\zeta}, \quad (2.19)$$

где, очевидно,  $\beta_1(\zeta_0), \beta_2(\zeta_0), \beta_3(\zeta_0, \zeta), \beta_4(\zeta_0, \zeta)$ , соответственно, обозначают выражения в квадратных скобках при  $\sigma(\zeta_0), \overline{\sigma(\zeta_0)}$  в (2.16) и в фигуральных скобках под знаком интегралов (2.16), включая множитель  $\frac{1}{2\pi i}$ .

Теперь из (2.15), в силу (2.19), имеем:

$$u(\xi_0, \eta_0) + i v(\xi_0, \eta_0) = \alpha_0(\zeta_0, \bar{\zeta}_0) + \beta_1(\zeta_0)\sigma(\zeta_0) + \beta_2(\zeta_0)\overline{\sigma(\zeta_0)} + \int_S \beta_3(\zeta_0, \zeta)\sigma(\zeta)d\zeta + \int_S \beta_4(\zeta_0, \zeta)\overline{\sigma(\zeta)}d\bar{\zeta},$$

$$u(\xi_0, \eta_0) - i v(\xi_0, \eta_0) = \overline{\alpha_0(\zeta_0, \bar{\zeta}_0)} + \overline{\beta_1(\zeta_0)} \overline{\sigma(\zeta_0)} + \overline{\beta_2(\zeta_0)} \sigma(\zeta_0) + \quad (2.20)$$

$$+ \int_S \overline{\beta_3(\zeta_0, \zeta)} \overline{\sigma(\zeta)} d\bar{\zeta} + \int_S \overline{\beta_4(\zeta_0, \zeta)} \sigma(\zeta) d\zeta.$$

Систему уравнений (2.20) представим векторно-матричной форме:

$$B_0(\zeta_0) \rho(\zeta_0) - \int_S B_0(\zeta_0, \zeta) \rho(\zeta) d\zeta = C_0(\zeta_0), \quad (2.21)$$

где

$$B_0(\zeta_0) = \begin{bmatrix} \beta_1(\zeta_0) & \beta_2(\zeta_0) \\ \overline{\beta_2(\zeta_0)} & \overline{\beta_1(\zeta_0)} \end{bmatrix}, \quad \rho(\zeta_0) = \begin{bmatrix} \sigma(\zeta_0) \\ \overline{\sigma(\zeta_0)} \end{bmatrix}, \quad (2.22)$$

$$B_0(\zeta_0, \zeta) = \begin{bmatrix} -\beta_3(\zeta_0, \zeta) & \beta_4(\zeta_0, \zeta) \frac{R^2}{\zeta^2} \\ -\overline{\beta_4(\zeta_0, \zeta)} & \overline{\beta_3(\zeta_0, \zeta)} \frac{R^2}{\zeta^2} \end{bmatrix}, \quad (2.23)$$

$$C_0(\zeta_0) = \begin{bmatrix} u(\xi_0, \eta_0) + i v(\xi_0, \eta_0) - \alpha_0(\xi_0, \bar{\zeta}_0) \\ u(\xi_0, \eta_0) - i v(\xi_0, \eta_0) - \overline{\alpha_0(\zeta_0, \bar{\zeta}_0)} \end{bmatrix}; \quad (2.24)$$

в матрице (2.23) множитель  $\frac{R^2}{\zeta^2}$  появляется по той причине, что, когда граница  $S$  области  $D$  является окружностью радиуса  $R$  с центром в начале координат  $|\zeta|=R$ ,  $\zeta = R e^{i \arg \zeta}$ , очевидно, имеем:

$$d\zeta = i R e^{i \arg \zeta} d \arg \zeta, \quad d\bar{\zeta} = -i R e^{-i \arg \zeta} d \arg \zeta;$$

поэтому  $\frac{d\bar{\zeta}}{d\zeta} = -e^{-2i \arg \zeta} = -\frac{R^2}{\zeta^2}$ .

7. Для исследования системы интегральных уравнений (2.21) предположим, что рассматриваемая круговая область  $D$ , с границей  $S$ , занята плоским слабо-неоднородным изотропным термоупругим телом. Это значит, что его коэффициенты Ляме  $\lambda(x, y)$ ,  $\mu(x, y)$  достаточно мало отличаются от положительных постоянных  $\lambda_0, \mu_0$ , соответственно:

$$\begin{aligned}\lambda(x, y) &= \lambda_0 + \varepsilon \lambda_1(x, y), \\ \mu(x, y) &= \mu_0 + \varepsilon \mu_1(x, y),\end{aligned}\tag{2.25}$$

где  $\varepsilon$  есть малый параметр.

Принимая во внимание представления (2.25) из равенства (I.5) получим соответствующие представления для коэффициентов системы (I.4)

$$a(x, y), a_j(x, y), b_j(x, y), j=1, 2, \dots, 5.$$

С помощью последних представлений получаются соответствующие представления всех заданных функций, входящих в Допуская, что параметр  $\varepsilon = 0$ , легко получается, что:

$$\beta_1(\zeta_0) = \text{const} = \kappa_0 = \frac{\lambda_0 + 3\mu_0}{2(\lambda_0 + 2\mu_0)},$$

$$\beta_2(\zeta_0) \equiv 0,$$

(2.26)

$$\det B(\zeta_0) = \begin{vmatrix} \kappa_0 & 0 \\ 0 & \kappa_0 \end{vmatrix} = \kappa_0^2 > 0.$$

Нетрудно видеть, что при  $\varepsilon = 0, \alpha = 0$  из (2.21) в силу (2.26), в несколько других обозначениях получается известное интегральное уравнение Д.И.Шермана (см., например, [1], [3]), соответствующее первой основной плоской задаче однородного

однородного изотропного упругого круга, когда отсутствуют объемные силы:

$$\begin{aligned} K_0 \sigma(\zeta_0) + \frac{K_0}{2\pi i} \int_{\mathcal{S}} \sigma(\zeta) d \log \frac{\zeta - \zeta_0}{\bar{\zeta}(\zeta - \bar{\zeta}_0)} + \frac{1}{2\pi i} \int_{\mathcal{S}} \overline{\sigma(\zeta)} d \frac{\zeta - \bar{\zeta}_0}{\bar{\zeta} - \bar{\zeta}_0} = \\ = u(\xi_0, \eta_0) + i v(\xi_0, \eta_0). \end{aligned} \quad (2.27)$$

8. В правой части системы интегральных уравнений (2.21), вектор  $C_0(\zeta)$  зависит от компонент  $u(\xi_0, \eta_0)$ ,  $v(\xi_0, \eta_0)$  заданного на границе круговой области упругого перемещения и еще от функции  $\alpha_0(\zeta_0, \bar{\zeta}_0)$ , определенной первым равенством в (2.18). В силу (1.7), (1.8)  $\alpha_0(\zeta_0, \bar{\zeta}_0)$  содержит неизвестную температуру  $\theta = \theta(x, y)$ .

По постановке первой граничной задачи (см. пункт I, главы II), на границе  $\mathcal{S}$  круговой области  $D$ , кроме компонент вектора упругого перемещения, задано еще граничное значение температуры  $\theta(x, y)$ . В силу уравнений (1.6), (1.32) требуется определить решения уравнения

$$\Delta \theta(x, y) = -\frac{1}{c} Q_0(x, y), \quad (2.28)$$

принадлежащее к функциональному классу  $C^2(D) \cap C^1(D \cup \mathcal{S})$  и удовлетворяющее граничному условию:

$$\lim_{D \ni (x, y) \rightarrow (\xi_0, \eta_0) \in \mathcal{S}} \theta(x, y) = \theta(\xi_0, \eta_0). \quad (2.29)$$

Как хорошо известно, решение граничной задачи (2.28), (2.29) имеет вид:

$$\theta(x, y) = \frac{1}{2\pi c} \iint_D Q_0(\xi, \eta) \log \frac{1}{\sqrt{(x-\xi)^2 + (y-\eta)^2}} d\xi d\eta + \frac{1}{2\pi R} \int_S \frac{R^2 - r^2}{R^2 - 2Rr \cos \omega + r^2} \theta(\xi, \eta) ds, \quad (2.30)$$

где

$$r = +\sqrt{x^2 + y^2}, \quad \omega = \arg z - \arg \zeta_0,$$

$$z = x + iy, \quad \zeta_0 = \xi_0 + i\eta_0.$$

Подставляя (2.30) в (I.8) функции  $f(x, y)$ ,  $g(x, y)$  можно считать заданными, и, следовательно, функцию, входящую в (2.24) также можно считать заданной. Поэтому, в силу (2.24), правую часть  $C_0(\zeta)$  системы интегральных уравнений (2.2I), можно считать полностью определенной.

9. Теперь приступим к исследованию системы интегральных уравнений (2.2I).

Начнем с преобразования некоторых членов под знаками интегралов в (2.I6). Очевидно, имеем:

$$\alpha_0(\zeta_0, \bar{\zeta}_0, \zeta) \frac{q(\zeta)}{\zeta - \zeta_0} = \frac{\alpha_0(\zeta_0, \bar{\zeta}_0, \zeta) q(\zeta) - \alpha_0(\zeta_0, \bar{\zeta}_0, \zeta_0) q(\zeta_0)}{\zeta - \zeta_0} + \frac{\alpha_0(\zeta_0, \bar{\zeta}_0, \zeta_0) q(\zeta_0)}{\zeta - \zeta_0};$$

$$\alpha_2(\zeta_0, \bar{\zeta}_0) \frac{d\bar{\zeta}}{\bar{\zeta} - \bar{\zeta}_0} = \alpha_2(\zeta_0, \bar{\zeta}_0) \left( \frac{d\bar{\zeta}}{\bar{\zeta} - \bar{\zeta}_0} - \frac{d\bar{\zeta}}{\bar{\zeta} - \bar{\zeta}_0} \right) + \frac{\alpha_2(\zeta_0, \bar{\zeta}_0) d\bar{\zeta}}{\bar{\zeta} - \bar{\zeta}_0} =$$

$$= \alpha_2(\zeta_0, \bar{\zeta}_0) d \log \frac{\bar{\zeta} - \bar{\zeta}_0}{\zeta - \zeta_0} + \alpha_2(\zeta_0, \bar{\zeta}_0) \frac{d\bar{\zeta}}{\bar{\zeta} - \bar{\zeta}_0};$$

$$\begin{aligned} \alpha_8(\zeta_0, \bar{\zeta}_0, \bar{\zeta}) \frac{\overline{q(\zeta)} d\bar{\zeta}}{\bar{\zeta} - \bar{\zeta}_0} &= \alpha_8(\zeta_0, \bar{\zeta}_0, \bar{\zeta}) \overline{q(\zeta)} \left( \frac{d\bar{\zeta}}{\bar{\zeta} - \bar{\zeta}_0} - \frac{d\zeta}{\zeta - \zeta_0} \right) + \\ &+ \alpha_8(\zeta_0, \bar{\zeta}_0, \bar{\zeta}) \overline{q(\zeta)} \frac{d\zeta}{\zeta - \zeta_0} = \alpha_8(\zeta_0, \bar{\zeta}_0, \bar{\zeta}) \overline{q(\zeta)} d \log \frac{\bar{\zeta} - \bar{\zeta}_0}{\zeta - \zeta_0} + \\ &+ \left[ \alpha_8(\zeta_0, \bar{\zeta}_0, \bar{\zeta}) \overline{q(\zeta)} - \alpha_8(\zeta_0, \bar{\zeta}_0, \bar{\zeta}_0) \overline{q(\zeta_0)} \right] + \\ &+ \alpha_8(\zeta_0, \bar{\zeta}_0, \bar{\zeta}_0) \overline{q(\zeta_0)} \frac{d\zeta}{\zeta - \zeta_0}. \end{aligned}$$

Систему интегральных уравнений (2.2I) можно представить в виде:

$$\begin{aligned} &\left[ \alpha_1(\zeta_0, \bar{\zeta}_0) + \frac{1}{2} \alpha_6(\zeta_0, \bar{\zeta}_0, \zeta_0) q(\zeta_0) \right] \sigma(\zeta_0) + \\ &+ \left[ \frac{1}{2} \alpha_2(\zeta_0, \bar{\zeta}_0) + \frac{1}{2} \alpha_8(\zeta_0, \bar{\zeta}_0, \bar{\zeta}_0) \overline{q(\zeta_0)} \right] \overline{\sigma(\zeta_0)} + \frac{\alpha_6(\zeta_0, \bar{\zeta}_0, \zeta_0) q(\zeta_0)}{2\pi i} \int_{\zeta} \frac{\sigma(\zeta) d\zeta}{\zeta - \zeta_0} - \\ &- \frac{\left[ \alpha_2(\zeta_0, \bar{\zeta}_0) + \alpha_8(\zeta_0, \bar{\zeta}_0, \bar{\zeta}_0) \overline{q(\zeta_0)} \right]}{2\pi i} \int_{\zeta} \frac{\overline{\sigma(\zeta)} d\zeta}{\zeta - \zeta_0} + \\ &+ \frac{1}{2\pi i} \int_{\zeta} \gamma(\zeta_0, \zeta) \sigma(\zeta) d\zeta + \frac{1}{2\pi i} \int_{\zeta} \delta(\zeta_0, \zeta) \overline{\sigma(\zeta)} d\zeta = \\ &= u(\xi_0, \eta_0) + i v(\xi_0, \eta_0) - \alpha_0(\zeta_0, \bar{\zeta}_0), \end{aligned} \quad (2.3I)$$

$$\begin{aligned} &\left[ \frac{1}{2} \overline{\alpha_2(\zeta_0, \bar{\zeta}_0)} + \frac{1}{2} \overline{\alpha_8(\zeta_0, \bar{\zeta}_0, \bar{\zeta}_0) q(\zeta_0)} \right] \overline{\sigma(\zeta_0)} + \left[ \overline{\alpha_1(\zeta_0, \bar{\zeta}_0)} + \right. \\ &+ \left. \frac{1}{2} \overline{\alpha_6(\zeta_0, \bar{\zeta}_0, \zeta_0) q(\zeta_0)} \right] \overline{\sigma(\zeta_0)} + \frac{\overline{\left[ \alpha_2(\zeta_0, \bar{\zeta}_0) + \alpha_8(\zeta_0, \bar{\zeta}_0, \bar{\zeta}_0) q(\zeta_0) \right]}}{2\pi i} \int_{\zeta} \frac{\sigma(\zeta) d\zeta}{\zeta - \zeta_0} - \\ &- \frac{\overline{\alpha_6(\zeta_0, \bar{\zeta}_0, \zeta_0) q(\zeta_0)}}{2\pi i} \int_{\zeta} \frac{\overline{\sigma(\zeta)} d\zeta}{\zeta - \zeta_0} + \frac{1}{2\pi i} \int_{\zeta} \gamma^*(\zeta_0, \zeta) \sigma(\zeta) d\zeta + \end{aligned}$$

$$\begin{aligned}
 & + \frac{1}{2\pi i} \int_{\Gamma} \delta^*(\zeta_0, \zeta) \overline{\sigma(\zeta)} d\zeta = \\
 & = u(\xi_0, \eta_0) - i v(\xi_0, \eta_0) - \overline{\alpha_0(\zeta_0, \bar{\zeta}_0)},
 \end{aligned}
 \tag{2.32}$$

где

$$\begin{aligned}
 \gamma(\zeta_0, \zeta) = & \alpha_1(\zeta_0, \bar{\zeta}_0) \frac{d}{d\zeta} \log \frac{\zeta - \zeta_0}{\zeta(\bar{\zeta} - \bar{\zeta}_0)} + R^2 \alpha_4(\zeta_0, \bar{\zeta}_0) \frac{\overline{P(\zeta)} - \overline{P(\zeta_0)}}{\zeta^2(\bar{\zeta} - \bar{\zeta}_0)} - \\
 & - \int_0^{\zeta_0} \frac{\alpha_5(\zeta_0, \bar{\zeta}_0, z_1) - \alpha_5(\zeta_0, \bar{\zeta}_0, \zeta)}{z_1 - \zeta} dz_1 - \frac{1}{\zeta} \int_0^{\zeta_0} \alpha_5(\zeta_0, \bar{\zeta}_0, z_1) dz_1 - \\
 & - \alpha_5(\zeta_0, \bar{\zeta}_0, \zeta) \log\left(1 - \frac{\zeta_0}{\zeta}\right) + \frac{\alpha_6(\zeta_0, \bar{\zeta}_0, \zeta) q(\zeta) - \alpha_6(\zeta_0, \bar{\zeta}_0, \zeta_0) q(\zeta_0)}{\zeta - \zeta_0} + \\
 & + \frac{d}{d\zeta} \left[ \alpha_6(\zeta_0, \bar{\zeta}_0, \zeta) q(\zeta) \right] \log\left(1 - \frac{\zeta_0}{\zeta}\right) - \alpha_6(\zeta_0, \bar{\zeta}_0, \zeta) \frac{q(\zeta)}{\zeta} + \\
 & + q(\zeta) \int_0^{\zeta_0} \frac{\alpha_6(\zeta_0, \bar{\zeta}_0, z_1) - \alpha_6(\zeta_0, \bar{\zeta}_0, \zeta)}{z_1 - \zeta} dz_1 - \\
 & - R^2 \frac{P(\zeta)}{\zeta^2} \left[ \int_0^{\bar{\zeta}_0} \frac{\alpha_8(\zeta_0, \bar{\zeta}_0, \bar{z}_1) - \alpha_8(\zeta_0, \bar{\zeta}_0, \bar{\zeta})}{\bar{z}_1 - \bar{\zeta}} d\bar{z}_1 + \alpha_8(\zeta_0, \bar{\zeta}_0, \bar{\zeta}) \log\left(1 - \frac{\bar{\zeta}_0}{\bar{\zeta}}\right) \right], \\
 \delta(\zeta_0, \zeta) = & \alpha_2(\zeta_0, \bar{\zeta}_0) \frac{d}{d\zeta} \log \frac{\zeta - \zeta_0}{\zeta(\bar{\zeta} - \bar{\zeta}_0)} - \\
 & - \frac{d}{d\zeta} \left[ \frac{\alpha_3(\zeta, \bar{\zeta}) - \alpha_3(\zeta_0, \bar{\zeta}_0)}{\bar{\zeta} - \bar{\zeta}_0} + q(\zeta) \frac{\alpha_4(\zeta, \bar{\zeta}) - \alpha_4(\zeta_0, \bar{\zeta}_0)}{\bar{\zeta} - \bar{\zeta}_0} \right] - \\
 & - p(\zeta) \left[ \int_0^{\zeta_0} \frac{\alpha_6(\zeta_0, \bar{\zeta}_0, z_1) - \alpha_6(\zeta_0, \bar{\zeta}_0, \zeta)}{z_1 - \zeta} dz_1 + \alpha_6(\zeta_0, \bar{\zeta}_0, \zeta) \log\left(1 - \frac{\zeta_0}{\zeta}\right) \right] - \\
 & - \frac{1}{\zeta} \int_0^{\bar{\zeta}_0} \alpha_6(\zeta_0, \bar{\zeta}_0, \bar{z}_1) d\bar{z}_1 - \frac{R^2}{\zeta^2} \alpha_7(\zeta_0, \bar{\zeta}_0, \bar{\zeta}) \log\left(1 - \frac{\bar{\zeta}_0}{\bar{\zeta}}\right) -
 \end{aligned}$$

$$- \frac{R^2}{\bar{\zeta}^2} \int_0^{\bar{\zeta}_0} \frac{\alpha_7(\zeta_0, \bar{\zeta}_0, \bar{z}_1) - \alpha_7(\zeta_0, \bar{\zeta}_0, \bar{\zeta})}{\bar{z}_1 - \bar{\zeta}} d\bar{z}_1 + \alpha_8(\zeta_0, \bar{\zeta}_0, \bar{\zeta}) \overline{q(\zeta)} \log \frac{\zeta - \zeta_0}{\bar{\zeta} - \bar{\zeta}_0} -$$

$$- \frac{\alpha_8(\zeta_0, \bar{\zeta}_0, \bar{\zeta}) \overline{q(\zeta)} - \alpha_8(\zeta_0, \bar{\zeta}_0, \bar{\zeta}_0) \overline{q(\zeta_0)}}{\zeta - \zeta_0} - \frac{d}{d\zeta} [\alpha_8(\zeta_0, \bar{\zeta}_0, \bar{\zeta}) \overline{q(\zeta)}] \log(1 - \frac{\bar{\zeta}_0}{\bar{\zeta}}) -$$

$$- \frac{1}{\zeta} \alpha_8(\zeta_0, \bar{\zeta}_0, \bar{\zeta}) \overline{q(\zeta)} - \frac{d}{d\zeta} [\overline{q(\zeta)} \int_0^{\bar{\zeta}_0} \frac{\alpha_8(\zeta_0, \bar{\zeta}_0, \bar{z}_1) - \alpha_8(\zeta_0, \bar{\zeta}_0, \bar{\zeta})}{\bar{z}_1 - \bar{\zeta}} d\bar{z}_1],$$

$$\gamma^*(\zeta_0, \zeta) = - \frac{\alpha_2(\zeta_0, \zeta_0)}{\zeta} + \frac{d}{d\zeta} \left[ \frac{\alpha_3(\zeta, \bar{\zeta}) - \alpha_3(\zeta_0, \bar{\zeta}_0)}{\zeta - \zeta_0} + \overline{q(\zeta)} \frac{\alpha_4(\zeta, \bar{\zeta}) - \alpha_4(\zeta_0, \bar{\zeta}_0)}{\zeta - \zeta_0} \right] -$$

$$- R^2 \frac{\overline{p(\zeta)}}{\bar{\zeta}^2} \left[ \int_0^{\bar{\zeta}_0} \frac{\alpha_6(\zeta_0, \bar{\zeta}_0, \bar{z}_1) - \alpha_6(\zeta_0, \bar{\zeta}_0, \bar{\zeta})}{\bar{z}_1 - \bar{\zeta}} d\bar{z}_1 + \overline{\alpha_6(\zeta_0, \bar{\zeta}_0, \zeta)} \log(1 - \frac{\bar{\zeta}_0}{\bar{\zeta}}) \right] -$$

$$- \frac{1}{\zeta} \int_0^{\zeta_0} \alpha_7(\zeta_0, \bar{\zeta}_0, \bar{z}_1) dz_1 - \alpha_7(\zeta_0, \bar{\zeta}_0, \bar{\zeta}) \log(1 - \frac{\zeta_0}{\zeta}) - \int_0^{\zeta_0} \frac{\alpha_7(\zeta_0, \bar{\zeta}_0, \bar{z}_1) - \alpha_7(\zeta_0, \bar{\zeta}_0, \bar{\zeta})}{z_1 - \zeta} dz_1 +$$

$$+ \frac{\alpha_8(\zeta_0, \bar{\zeta}_0, \bar{\zeta}) \overline{q(\zeta)} - \alpha_8(\zeta_0, \bar{\zeta}_0, \bar{\zeta}_0) \overline{q(\zeta_0)}}{\zeta - \zeta_0} + \frac{d}{d\zeta} [\alpha_8(\zeta_0, \bar{\zeta}_0, \bar{\zeta}) \overline{q(\zeta)}] \log(1 - \frac{\zeta_0}{\zeta}) -$$

$$- \frac{1}{\zeta} \alpha_8(\zeta_0, \bar{\zeta}_0, \bar{\zeta}) \overline{q(\zeta)} + \frac{d}{d\zeta} [\overline{q(\zeta)} \int_0^{\zeta_0} \frac{\alpha_8(\zeta_0, \bar{\zeta}_0, \bar{z}_1) - \alpha_8(\zeta_0, \bar{\zeta}_0, \bar{\zeta})}{z_1 - \zeta} dz_1],$$

$$\delta^*(\zeta_0, \zeta) = \alpha_1(\zeta_0, \bar{\zeta}_0) \frac{d}{d\zeta} \log \frac{\zeta - \zeta_0}{\zeta(\bar{\zeta} - \bar{\zeta}_0)} + \alpha_4(\zeta_0, \bar{\zeta}_0) \frac{p(\zeta) - p(\zeta_0)}{\zeta - \zeta_0} -$$

$$- \frac{R^2}{\bar{\zeta}^2} \int_0^{\bar{\zeta}_0} \frac{\alpha_5(\zeta_0, \bar{\zeta}_0, \bar{z}_1) - \alpha_5(\zeta_0, \bar{\zeta}_0, \bar{\zeta})}{\bar{z}_1 - \bar{\zeta}} d\bar{z}_1 - \frac{1}{\zeta} \int_0^{\zeta_0} \alpha_5(\zeta_0, \bar{\zeta}_0, \bar{z}_1) d\bar{z}_1 -$$

$$- \frac{R^2}{\bar{\zeta}^2} \alpha_5(\zeta_0, \bar{\zeta}_0, \bar{\zeta}) \log(1 - \frac{\bar{\zeta}_0}{\bar{\zeta}}) + \frac{R^2}{\bar{\zeta}^2} \frac{\alpha_6(\zeta_0, \bar{\zeta}_0, \bar{\zeta}) \overline{q(\zeta)} - \alpha_6(\zeta_0, \bar{\zeta}_0, \bar{\zeta}_0) \overline{q(\zeta_0)}}{\bar{\zeta} - \bar{\zeta}_0} -$$

$$- \frac{d}{d\bar{\zeta}} [\alpha_6(\zeta_0, \bar{\zeta}_0, \bar{\zeta}) \overline{q(\zeta)}] \log(1 - \frac{\bar{\zeta}_0}{\bar{\zeta}}) - \frac{1}{\bar{\zeta}} \alpha_6(\zeta_0, \bar{\zeta}_0, \bar{\zeta}) \overline{q(\zeta)} -$$

$$- \frac{d}{d\bar{\zeta}} [\overline{q(\zeta)} \int_0^{\bar{\zeta}_0} \frac{\alpha_6(\zeta_0, \bar{\zeta}_0, \bar{z}_1) - \alpha_6(\zeta_0, \bar{\zeta}_0, \bar{\zeta})}{\bar{z}_1 - \bar{\zeta}} d\bar{z}_1] -$$

$$-\overline{p(\zeta)} \left[ \int_0^{\zeta_0} \frac{\alpha_8(\zeta_0, \bar{\zeta}_0, \bar{z}_1) - \alpha_9(\zeta_0, \bar{\zeta}_0, \bar{z}_1)}{z_1 - \zeta} dz_1 + \overline{\alpha_8(\zeta_0, \bar{\zeta}_0, \bar{\zeta})} \log\left(1 - \frac{\zeta_0}{\zeta}\right) \right].$$

10. Введем матрицы:

$$A(\zeta_0) = \begin{bmatrix} \alpha_1(\zeta_0, \bar{\zeta}_0) + \frac{1}{2}\alpha_6(\zeta_0, \bar{\zeta}_0, \zeta_0)q(\zeta_0), & \frac{1}{2}\alpha_2(\zeta_0, \bar{\zeta}_0) + \frac{1}{2}\alpha_8(\zeta_0, \bar{\zeta}_0, \bar{\zeta}_0)\overline{q(\zeta_0)} \\ \frac{1}{2}\overline{\alpha_2(\zeta_0, \bar{\zeta}_0)} + \frac{1}{2}\alpha_8(\zeta_0, \bar{\zeta}_0, \bar{\zeta}_0)q(\zeta_0), & \overline{\alpha_1(\zeta_0, \bar{\zeta}_0)} + \frac{1}{2}\alpha_6(\zeta_0, \bar{\zeta}_0, \zeta_0)\overline{q(\zeta_0)} \end{bmatrix}, \quad (2.33)$$

$$B(\zeta_0) = \begin{bmatrix} \frac{1}{2}\alpha_6(\zeta_0, \bar{\zeta}_0, \zeta_0)q(\zeta_0), & -\frac{1}{2}\alpha_2(\zeta_0, \bar{\zeta}_0) - \frac{1}{2}\alpha_8(\zeta_0, \bar{\zeta}_0, \bar{\zeta}_0)\overline{q(\zeta_0)} \\ \frac{1}{2}\overline{\alpha_2(\zeta_0, \bar{\zeta}_0)} + \frac{1}{2}\alpha_8(\zeta_0, \bar{\zeta}_0, \bar{\zeta}_0)q(\zeta_0), & -\frac{1}{2}\alpha_6(\zeta_0, \bar{\zeta}_0, \zeta_0)\overline{q(\zeta_0)} \end{bmatrix} \quad (2.34)$$

$$K(\zeta_0, \zeta) = \frac{1}{2\pi i} \begin{bmatrix} \delta(\zeta_0, \zeta), & \delta(\zeta_0, \zeta) \\ \delta^*(\zeta_0, \zeta), & \delta^*(\zeta_0, \zeta) \end{bmatrix}. \quad (2.35)$$

Тогда систему (2.31), (2.32) можно представить в векторно-матричной форме:

$$A(\zeta_0)p(\zeta_0) + \frac{B(\zeta_0)}{\pi i} \int_S \frac{p(\zeta)}{\zeta - \zeta_0} d\zeta + \int_S K(\zeta_0, \zeta)p(\zeta) d\zeta = f(\zeta_0), \quad (2.36)$$

где

$$f(\zeta_0) = \begin{bmatrix} u(\xi_0, \eta_0) + i\nu(\xi_0, \eta_0) - \alpha_0(\zeta_0, \bar{\zeta}_0) \\ u(\xi_0, \eta_0) - i\nu(\xi_0, \eta_0) - \overline{\alpha_0(\zeta_0, \bar{\zeta}_0)} \end{bmatrix} \equiv \begin{bmatrix} g(\zeta_0) \\ \overline{g(\zeta_0)} \end{bmatrix}, \quad (2.37)$$

$$\rho(\zeta_0) = \left[ \frac{\sigma(\zeta_0)}{\bar{\sigma}(\zeta_0)} \right].$$

Из (2.33), (2.34), очевидно, имеем:

$$A(\zeta_0) - B(\zeta_0) = \begin{bmatrix} \alpha_1(\zeta_0, \bar{\zeta}_0), \alpha_2(\zeta_0, \bar{\zeta}_0) + \alpha_8(\zeta_0, \bar{\zeta}_0, \bar{\zeta}_0) \overline{q(\zeta_0)} \\ 0, \overline{\alpha_1(\zeta_0, \bar{\zeta}_0) + \alpha_6(\zeta_0, \bar{\zeta}_0, \zeta_0) q(\zeta_0)} \end{bmatrix} \quad (2.38)$$

$$A(\zeta_0) + B(\zeta_0) = \begin{bmatrix} \alpha_1(\zeta_0, \bar{\zeta}_0) + \alpha_6(\zeta_0, \bar{\zeta}_0, \zeta_0) q(\zeta_0), 0 \\ \overline{\alpha_2(\zeta_0, \bar{\zeta}_0) + \alpha_8(\zeta_0, \bar{\zeta}_0, \bar{\zeta}_0) q(\zeta_0)}, \overline{\alpha_1(\zeta_0, \bar{\zeta}_0)} \end{bmatrix} \quad (2.39)$$

Когда  $\varepsilon = 0$ , из (I.5) и (2.16), легко следует, что

$$\alpha_1(\zeta_0, \bar{\zeta}_0) \equiv \text{const} \equiv \frac{\lambda_0 + 3\mu_0}{2(\lambda_0 + 2\mu_0)} \equiv K_0, \quad \alpha_2(\zeta_0, \bar{\zeta}_0) \equiv 0,$$

$$\alpha_6(\zeta_0, \bar{\zeta}_0, \zeta_0) \equiv 0, \quad \alpha_8(\zeta_0, \bar{\zeta}_0, \bar{\zeta}_0) \equiv 0. \quad (2.40)$$

Поэтому, в силу (2.38)-(2.40), получаем, что при  $\varepsilon = 0$  :

$$\det [A(\zeta_0) - B(\zeta_0)] = \det [A(\zeta_0) + B(\zeta_0)] = K_0^2 > 0. \quad (2.41)$$

Теперь вспомним хорошо известную формулу Н.И. Мусхелишвили [2] об индексе системы одномерных сингулярных интегральных уравнений (2.36):

$$\alpha = \frac{1}{2\pi} \left[ \arg \frac{\det(A-B)}{\det(A+B)} \right]_S \quad (2.42)$$

при условии, что

$$\det(A-B) \neq 0, \quad \det(A+B) \neq 0.$$

Из (2.41), (2.42) следует, что при  $\varepsilon = 0$  имеем:

$$\alpha_0 = \frac{1}{2\pi} \left[ \arg \frac{K_0^2}{K_0^2} \right]_S = 0.$$

Поэтому, в силу непрерывности матриц (2.33), (2.34), заключаем, что при достаточно малых значениях параметра  $\varepsilon$ , имеем также  $\alpha = 0$ .

Следовательно, в силу хорошо известной теории системы однородных сингулярных интегральных уравнений ( см., например, [2] ), рассматриваемая система (2.36) является так называемой нормальной системой сингулярных интегральных уравнений с нулевым индексом.

При  $\varepsilon = 0$ , система сингулярных интегральных уравнений (2.36) переходит в систему (2.27) интегральных уравнений типа Фредгольма, являющуюся известной системой Д.И.Шермана ( см., например, [3] ) в несколько других обозначениях ( см. систему (2.27) ).

Известно ( см., например, [3] ), что при  $\varepsilon = 0$  однородная система, соответствующая системам интегральных уравнений (2.36), (2.27) имеет только нулевое решение.

Поэтому, в силу выше сказанного, система сингулярных уравнений (2.36) имеет единственное непрерывное решение. В силу (2.37), если  $u(\xi_0, \eta_0)$ ,  $v(\xi_0, \eta_0)$ ,  $\alpha_0(\zeta_0, \bar{\zeta}_0)$  принадлежат к функциональным классам Л.Г.Магнарадзе (см. выше, пункт 6 главы I)  $\Gamma_{\rho+1}$  ( $\rho \geq 0$ ) и  $\Gamma_\infty$ , тогда на основе его результатов заключаем, что при указанных условиях, каждое непрерывное решение системы (2.36)  $\sigma(\zeta)$  принадлежат, соответственно, к функциональным классам  $\Gamma_\rho$  ( $\rho \geq 0$ ) и  $\Gamma_\infty$ .

Следовательно, первая основная граничная задача статики слабо-неоднородного изотропного термоупругого круга, сформулированная в начале пункта I главы II, полностью решена.

### Г Л А В А III

#### ВТОРАЯ ОСНОВНАЯ ГРАНИЧНАЯ ЗАДАЧА СТАТИКИ СЛАБО- НЕОДНОРОДНОГО ИЗОТРОПНОГО ТЕРМОУПРУГОГО КРУГА

I. В настоящей главе решается следующая граничная задача: требуется определить термоупругое статическое состояние слабо-неоднородного изотропного круга  $D$  с центром в точке  $(0,0)$  и радиуса  $R$ , когда на его границе  $S$  заданы вектор внешнего напряжения  $(X_n, Y_n)$ ,  $X_n = X_n(\xi, \eta)$ ,  $Y_n = Y_n(\xi, \eta)$  ( $n$  означает внешнюю нормаль),  $\xi + i\eta = \zeta$ ,  $|\zeta| = R$  и температура  $\theta$ ,  $\theta = \theta(\xi, \eta)$ .

Теперь вспомним формулы (2) главы I, а также формулы Колосова-Мусхелишвили (см., например, [3], стр.241). Тогда получим:

$$X_x + Y_y = 2(\lambda + \mu) \left[ \frac{\partial}{\partial z} (u + i\psi) + \frac{\partial}{\partial \bar{z}} (u - i\psi) \right] - 2(3\lambda + 2\mu)\alpha\theta, \quad (3.1)$$

$$X_x - Y_y + 2iX_y = 4\mu \frac{\partial}{\partial \bar{z}} (u + i\psi), \quad (3.2)$$

где сохраняются обозначения главы I.

На  $S$  имеем равенства:

$$X_x \cos(n, x) + X_y \cos(n, y) = X_n, \quad (3.3)$$

$$Y_x \cos(n, x) + Y_y \cos(n, y) = Y_n. \quad (3.4)$$

Поэтому получим

$$\uparrow (X_x + Y_y) \zeta'(s) - (X_x - Y_y + 2iX_y) \overline{\zeta'(s)} = 2i(X_n - iY_n), \quad (3.5)$$

где

$$\zeta = \zeta(s) = R e^{i(n,x)}, \quad \bar{\zeta} = \overline{\zeta(s)} = R e^{-i(n,x)}, \quad (n,x) = \frac{s}{R}. \quad (3.6)$$

Из (I)-(6) следует, что на  $\mathcal{S}$  имеем

$$\begin{aligned} 2(\lambda + \mu) \left[ \frac{\partial}{\partial \zeta} (u + i\sigma) + \frac{\partial}{\partial \bar{\zeta}} (u - i\sigma) \right] \zeta'(s) - 4\mu \frac{\partial}{\partial \bar{\zeta}} (u + i\sigma) \overline{\zeta''(s)} = \\ = 2c(X_n + iY_n) + 2(3\lambda + 2\mu) \alpha \theta \zeta'(s). \end{aligned} \quad (3.7)$$

Пользуясь формулой Л.Г.Магнарадзе (I.15), равенство (3.7), в результате простых преобразований, можно представить следующим образом:

$$\begin{aligned} \beta_1(s_0) \varphi(\zeta_0) + \beta_2(s_0) \overline{\varphi(\zeta_0)} + \beta_3(s_0) \overline{\varphi'(\zeta_0)} + \beta_4(s_0) \overline{\psi(\zeta_0)} + \\ + \int_0^{s_0} \left[ \beta_5(s) \varphi(\zeta) + \beta_6(s) \overline{\varphi(\zeta)} + \beta_7(s) \psi(\zeta) + \beta_8(s) \overline{\psi(\zeta)} \right] ds + \\ + \int_0^{s_0} ds \int_0^{\zeta} \left[ \beta_9(s, z_1) \varphi(z_1) + \beta_{10}(s, z_1) \psi(z_1) \right] dz_1 + \\ + \int_0^{s_0} ds \int_0^{\bar{\zeta}} \left[ \beta_{11}(s, \bar{z}_1) \overline{\varphi(\bar{z}_1)} + \beta_{12}(s, \bar{z}_1) \overline{\psi(\bar{z}_1)} \right] d\bar{z}_1 = \\ = \int_0^{s_0} f_0(s) ds + c_0, \end{aligned} \quad (3.8)$$

где

$$\zeta_0 = \zeta(s_0) \in \mathcal{S}, \quad \zeta = \zeta(s) \in \mathcal{S}, \quad 0 \leq s_0 \leq l, \quad 0 \leq s \leq l, \quad (3.9)$$

$c_0$  - произвольное комплексное постоянное число, а

$$\beta_1(s_0) = \frac{1}{2} \tilde{\alpha}(\zeta_0, \bar{\zeta}_0) \left[ \alpha_1(\zeta_0, \bar{\zeta}_0) + \frac{\partial}{\partial \bar{\zeta}_0} \alpha_3(\zeta_0, \bar{\zeta}_0) \right], \quad (3.10)$$

$$\beta_2(s_0) = \frac{1}{2} \tilde{\alpha}(\zeta_0, \bar{\zeta}_0) \frac{\zeta'(s_0)}{\bar{\zeta}'(s_0)} \left[ \overline{\alpha_1(\zeta_0, \bar{\zeta}_0)} + \frac{\partial}{\partial \zeta_0} \alpha_3(\zeta_0, \bar{\zeta}_0) \right] -$$

$$-\alpha_2(\zeta_0, \bar{\zeta}_0) - \frac{\partial}{\partial \bar{\zeta}_0} \alpha_3(\zeta_0, \bar{\zeta}_0) + \frac{1}{\bar{\zeta}'(s_0)} \frac{d}{ds_0} \alpha_3(\zeta_0, \bar{\zeta}_0), \quad (3.11)$$

$$\beta_3(s_0) = -\alpha_3(\zeta_0, \bar{\zeta}_0), \quad (3.12)$$

$$\beta_4(s_0) = -\alpha_4(\zeta_0, \bar{\zeta}_0), \quad (3.13)$$

$$\beta_5(s) = \frac{\zeta'(s)}{2} \tilde{\alpha}(\zeta, \bar{\zeta}) \left[ \frac{\partial}{\partial \zeta} \alpha_1(\zeta, \bar{\zeta}) + \frac{\partial}{\partial \bar{\zeta}} \overline{\alpha_2(\zeta, \bar{\zeta})} + \alpha_5(\zeta, \bar{\zeta}, \zeta) \right] -$$

$$-\overline{\zeta'(s)} \frac{\partial}{\partial \bar{\zeta}} \alpha_1(\zeta, \bar{\zeta}) - \frac{d}{ds} \left[ \frac{1}{2} \tilde{\alpha}(\zeta, \bar{\zeta}) (\alpha_1(\zeta, \bar{\zeta}) + \frac{\partial}{\partial \bar{\zeta}} \overline{\alpha_3(\zeta, \bar{\zeta})}) \right], \quad (3.14)$$

$$\beta_6(s) = \frac{\zeta'(s)}{2} \tilde{\alpha}(\zeta, \bar{\zeta}) \left[ \frac{\partial}{\partial \bar{\zeta}} \overline{\alpha_1(\zeta, \bar{\zeta})} + \frac{\partial}{\partial \zeta} \alpha_2(\zeta, \bar{\zeta}) + \alpha_5(\zeta, \bar{\zeta}, \zeta) \right] -$$

$$-\overline{\zeta'(s)} \left[ \frac{\partial}{\partial \bar{\zeta}} \alpha_2(\zeta, \bar{\zeta}) + \alpha_7(\zeta, \bar{\zeta}, \bar{\zeta}) \right] - \frac{d}{ds} \left[ \frac{1}{2} \frac{\zeta'(s)}{\bar{\zeta}'(s)} (\overline{\alpha_1(\zeta, \bar{\zeta})} + \right.$$

$$\left. + \frac{\partial}{\partial \zeta} \alpha_3(\zeta, \bar{\zeta})) - \alpha_2(\zeta, \bar{\zeta}) - \frac{\partial}{\partial \bar{\zeta}} \alpha_3(\zeta, \bar{\zeta}) - \frac{1}{\bar{\zeta}'(s)} \frac{d}{ds} \alpha_3(\zeta, \bar{\zeta}) \right], \quad (3.15)$$

$$\beta_7(s) = \frac{\zeta'(s)}{2} \tilde{\alpha}(\zeta, \bar{\zeta}) \left[ \frac{\partial}{\partial \bar{\zeta}} \overline{\alpha_4(\zeta, \bar{\zeta})} + \alpha_6(\zeta, \bar{\zeta}, \zeta) \right], \quad (3.16)$$

$$\beta_8(s) = \frac{\zeta'(s)}{2} \tilde{\alpha}(\zeta, \bar{\zeta}) \left[ \frac{\partial}{\partial \zeta} \alpha_4(\zeta, \bar{\zeta}) + \alpha_6(\zeta, \bar{\zeta}, \zeta) \right] - \overline{\zeta'(s)} \left[ \frac{\partial}{\partial \bar{\zeta}} \alpha_4(\zeta, \bar{\zeta}) + \right.$$

$$\left. + \alpha_8(\zeta, \bar{\zeta}, \bar{\zeta}) \right] + \frac{d}{ds} \alpha_4(\zeta, \bar{\zeta}), \quad (3.17)$$

$$\beta_9(s, z_1) = \frac{\zeta'(s)}{2} \tilde{\alpha}(\zeta, \bar{\zeta}) \left[ \frac{\partial}{\partial \zeta} \alpha_5(\zeta, \bar{\zeta}, z_1) + \frac{\partial}{\partial \bar{\zeta}} \overline{\alpha_7(\zeta, \bar{\zeta}, \bar{z}_1)} \right] -$$

$$-\overline{\zeta'(s)} \frac{\partial}{\partial \bar{\zeta}} \alpha_5(\zeta, \bar{\zeta}, z_1), \quad (3.18)$$

$$\beta_{10}(s, z_1) = \frac{\zeta'(s)}{2} \tilde{\alpha}(\zeta, \bar{\zeta}) \left[ \frac{\partial}{\partial \zeta} \alpha_6(\zeta, \bar{\zeta}, z_1) + \frac{\partial}{\partial \bar{\zeta}} \overline{\alpha_8(\zeta, \bar{\zeta}, \bar{z}_1)} - \right. \\ \left. - \overline{\zeta'(s)} \frac{\partial}{\partial \bar{\zeta}} \alpha_6(\zeta, \bar{\zeta}, z_1), \right. \quad (3.19)$$

$$\beta_{11}(s, \bar{z}_1) = \frac{\zeta'(s)}{2} \tilde{\alpha}(\zeta, \bar{\zeta}) \left[ \frac{\partial}{\partial \zeta} \overline{\alpha_5(\zeta, \bar{\zeta}, z_1)} + \frac{\partial}{\partial \bar{\zeta}} \alpha_7(\zeta, \bar{\zeta}, \bar{z}_1) \right] - \\ - \overline{\zeta'(s)} \frac{\partial}{\partial \bar{\zeta}} \alpha_7(\zeta, \bar{\zeta}, \bar{z}_1), \quad (3.20)$$

$$\beta_{12}(s, \bar{z}_1) = \frac{\zeta'(s)}{2} \tilde{\alpha}(\zeta, \bar{\zeta}) \left[ \frac{\partial}{\partial \bar{\zeta}} \overline{\alpha_6(\zeta, \bar{\zeta}, z_1)} + \frac{\partial}{\partial \zeta} \alpha_8(\zeta, \bar{\zeta}, \bar{z}_1) - \right. \\ \left. - \overline{\zeta'(s)} \alpha_8(\zeta, \bar{\zeta}, \bar{z}_1), \right. \quad (3.21)$$

$$f_0(\zeta) = \frac{i}{2\tilde{\mu}(\zeta, \bar{\zeta})} [X_n(s) + iY_n(s)] + \frac{\zeta'(s)}{2} [3\tilde{\alpha}(\zeta, \bar{\zeta}) - 1] \tilde{\alpha}(\zeta, \bar{\zeta}) \tilde{\theta}(\zeta, \bar{\zeta}) - \\ - \frac{\zeta'(s)}{2} \tilde{\alpha}(\zeta, \bar{\zeta}) \left[ \frac{\partial}{\partial \zeta} \alpha_0(\zeta, \bar{\zeta}) + \frac{\partial}{\partial \bar{\zeta}} \overline{\alpha_0(\zeta, \bar{\zeta})} \right] + \overline{\zeta'(s)} \frac{\partial}{\partial \bar{\zeta}} \alpha_0(\zeta, \bar{\zeta}). \quad (3.22)$$

Функции  $f_0(\zeta)$  будем считать заданной достаточно гладкой периодической функцией дуги  $s$  (отсчитанной от некоторой фиксированной точки окружности  $S$ ), периода  $\ell$ ,  $0 \leq s \leq \ell$ ,  $\ell = 2\pi R$ , ибо температура  $\theta(x, y)$ , очевидно, опять определяется по формуле (2.30) по граничному условию (2.28).

2. Исходя из вида граничного условия (3.8), легко убедиться сравнением с граничным условием первой основной граничной задачи, вытекающем из формулы (2.1) при  $D \ni z \rightarrow \zeta_0 \in S$ , что в случае второй основной граничной задачи комплексные потенциалы следует искать в виде:

$$\varphi(z) = \frac{1}{2\pi i} \int_S \frac{\sigma(\zeta)}{\zeta - z} d\zeta - \frac{1}{2\pi i} \int_S \frac{\sigma(\zeta)}{\zeta} d\zeta, \quad (3.23)$$

$$\psi(z) = \frac{1}{2\pi i} \int_S \frac{p(\zeta) \overline{\sigma(\zeta)}}{\zeta - z} d\zeta + \frac{1}{2\pi i} \int_S \frac{q(\zeta) \sigma'(\zeta)}{\zeta - z} d\zeta,$$

где

$$\overline{p(\zeta)} = \frac{\beta_1(s)}{\beta_4(s)}, \quad \overline{q(\zeta)} = -\frac{\beta_3(s)}{\beta_4(s)}. \quad (3.24)$$

Из (3.8) следует, что решение второй основной граничной задачи, сформулированной в начале пункта I настоящей главы, сводятся к решению граничной задачи теории аналитической функции (3.8), то есть - к нахождению двух аналитических (голоморфных) функций  $\varphi(z)$ ,  $\psi(z)$ ,  $z = x + iy$ ,  $\varphi(0) = 0$ , внутри круга  $D$ ,  $|z| < R$ , по граничному условию (3.8) на окружности  $|\zeta| = R$ .

Граничное условие (3.8), в силу соотношений (2.4)-2.6) представим следующим образом:

$$\begin{aligned} & \frac{1}{2} \beta_1(s_0) \sigma(\zeta_0) + \frac{\beta_1(s_0)}{2\pi i} \int_S \frac{\sigma(\zeta)}{\zeta - \zeta_0} d\zeta - \frac{\beta_1(s_0)}{2\pi i} \int_S \frac{\sigma(\zeta)}{\zeta} d\zeta + \\ & + \frac{1}{2} \beta_2(s_0) \overline{\sigma(\zeta_0)} - \frac{\beta_2(s_0)}{2\pi i} \int_S \frac{\overline{\sigma(\zeta)}}{\overline{\zeta} - \overline{\zeta_0}} d\overline{\zeta} + \frac{\beta_2(s_0)}{2\pi i} \int_S \frac{\overline{\sigma(\zeta)}}{\overline{\zeta}} d\overline{\zeta} + \\ & + \frac{1}{2} \beta_3(s_0) \overline{\sigma'(\zeta_0)} - \frac{\beta_3(s_0)}{2\pi i} \int_S \frac{\overline{\sigma'(\zeta)}}{\overline{\zeta} - \overline{\zeta_0}} d\overline{\zeta} + \\ & + \frac{1}{2} \beta_4(s_0) p(\zeta_0) \overline{\sigma(\zeta_0)} + \frac{\beta_4(s_0)}{2\pi i} \int_S \frac{p(\zeta) \overline{\sigma(\zeta)}}{\zeta - \zeta_0} d\zeta + \\ & + \frac{1}{2} \beta_4(s_0) q(\zeta_0) \overline{\sigma'(\zeta_0)} + \frac{\beta_4(s_0)}{2\pi i} \int_S \frac{q(\zeta) \overline{\sigma'(\zeta)}}{\zeta - \zeta_0} d\zeta + \\ & + \int_0^{s_0} ds_1 \beta_5(s_1) \left[ \frac{1}{2} \sigma(\zeta_1) + \frac{1}{2\pi i} \int_S \frac{\sigma(\zeta)}{\zeta - \zeta_1} d\zeta - \frac{1}{2\pi i} \int_S \frac{\sigma(\zeta)}{\zeta} d\zeta \right] + \\ & + \int_0^{s_0} ds_1 \beta_6(s_1) \left[ \frac{1}{2} \overline{\sigma(\zeta_1)} - \frac{1}{2\pi i} \int_S \frac{\overline{\sigma(\zeta)}}{\overline{\zeta} - \overline{\zeta_1}} d\overline{\zeta} + \frac{1}{2\pi i} \int_S \frac{\overline{\sigma(\zeta)}}{\overline{\zeta}} d\overline{\zeta} \right] + \end{aligned}$$

$$\begin{aligned}
 & + \int_0^{s_0} ds_1 \beta_7(s_1) \left[ \frac{1}{2} p(\zeta_1) \sigma(\zeta_1) + \frac{1}{2\pi i} \int_{\mathcal{S}} \frac{p(\zeta) \overline{\sigma(\zeta)}}{\zeta - \zeta_1} d\zeta \right] + \\
 & + \int_0^{s_0} ds_1 \beta_7(s_1) \left[ \frac{1}{2} q(\zeta_1) \sigma'(\zeta_1) + \frac{1}{2\pi i} \int_{\mathcal{S}} \frac{q(\zeta) \sigma'(\zeta)}{\zeta - \zeta_1} d\zeta \right] + \\
 & + \int_0^{s_0} ds_1 \beta_8(s_1) \left[ \frac{1}{2} \overline{p(\zeta_1)} \sigma(\zeta_1) - \frac{1}{2\pi i} \int_{\mathcal{S}} \frac{\overline{p(\zeta)} \sigma(\zeta)}{\bar{\zeta} - \bar{\zeta}_1} d\bar{\zeta} \right] + \\
 & + \int_0^{s_0} ds_1 \beta_8(s_1) \left[ \frac{1}{2} \overline{q(\zeta_1)} \sigma'(\zeta_1) - \frac{1}{2\pi i} \int_{\mathcal{S}} \frac{\overline{q(\zeta)} \sigma'(\zeta)}{\bar{\zeta} - \bar{\zeta}_1} d\bar{\zeta} \right] + \\
 & + \int_0^{s_0} ds_1 \lim_{D \ni z'_1 \rightarrow \zeta_1 \in \mathcal{S}} \int_0^{z'_1} \beta_9(s_1, z_1) \varphi(z_1) dz_1 + \\
 & + \int_0^{s_0} ds_1 \lim_{D \ni z'_1 \rightarrow \zeta_1 \in \mathcal{S}} \int_0^{z'_1} \beta_{10}(s_1, z_1) \psi(z_1) dz_1 + \\
 & + \int_0^{s_0} ds_1 \lim_{D \ni \bar{z}'_1 \rightarrow \bar{\zeta}_1 \in \bar{\mathcal{S}}} \int_0^{\bar{z}'_1} \beta_{11}(s_1, \bar{z}_1) \overline{\varphi(\bar{z}_1)} d\bar{z}_1 + \\
 & + \int_0^{s_0} ds_1 \lim_{D \ni \bar{z}'_1 \rightarrow \bar{\zeta}_1 \in \bar{\mathcal{S}}} \int_0^{\bar{z}'_1} \beta_{12}(s_1, \bar{z}_1) \overline{\psi(\bar{z}_1)} d\bar{z}_1 = \\
 & = \int_0^{s_0} f_0(s) ds + c_0 .
 \end{aligned} \tag{3.25}$$

3. Для того, чтобы из равенства (3.25) получить сингулярное интегральное уравнение относительно неизвестной функции  $\sigma(\zeta)$ , примем во внимание равенства (3.24) и следующие соотношения (аналогичные преобразования см. выше, пункты I-3 главы I и пункт 9 главы II):

$$\int_0^{s_0} \beta_7(s_1) ds_1 \cdot \frac{1}{2\pi i} \int_{\mathcal{S}} q(\zeta) \sigma'(\zeta) \frac{d\zeta}{\zeta - \zeta_1} = \int_0^{s_0} \beta_7(s_1) ds_1 \cdot \frac{1}{2\pi i} \int_{\mathcal{S}} \frac{q(\zeta) - q(\zeta_1)}{\zeta - \zeta_1} \sigma'(\zeta) d\zeta +$$

$$\int_0^{s_0} \beta_7(s_1) ds_1 \cdot \frac{q(\zeta_1)}{2\pi i} \int_{\mathcal{S}} \frac{\sigma'(\zeta)}{\zeta - \zeta_1} d\zeta = .$$

$$\begin{aligned}
 &= - \int_0^{s_0} \beta_7(s_1) ds_1 \frac{1}{2\pi i} \int_{\mathcal{C}} \sigma(\zeta) \frac{d}{d\zeta} \frac{q(\zeta) - q(\zeta_1)}{\zeta - \zeta_1} + \\
 &+ \int_0^{s_0} \beta_7(s_1) q(\zeta_1) ds_1 \frac{d}{d\zeta_1} \int_{\mathcal{C}} \frac{\sigma(\zeta)}{\zeta - \zeta_1} d\zeta = \\
 &= - \frac{1}{2\pi i} \int_{\mathcal{C}} \sigma(\zeta) d\zeta \int_0^{s_0} \beta_7(s_1) \frac{d}{d\zeta} \frac{q(\zeta) - q(\zeta_1)}{\zeta - \zeta_1} ds_1 + \\
 &+ \frac{\beta_7(s_0) q(\zeta_0)}{\zeta'(s_0)} \frac{1}{2\pi i} \int_{\mathcal{C}} \frac{\sigma(\zeta)}{\zeta - \zeta_0} d\zeta - \\
 &- \frac{1}{2\pi i} \int_{\mathcal{C}} \sigma(\zeta) d\zeta \int_{\zeta(0)}^{\zeta(s_0)} \frac{d}{d\zeta_1} \left[ \frac{\beta_7(s_1) q(\zeta_1)}{\zeta'(s_1)} \right] \frac{d\zeta_1}{\zeta - \zeta_1} + \text{const}; \tag{3.26}
 \end{aligned}$$

$$\begin{aligned}
 &- \int_0^{s_0} \beta_8(s_1) ds_1 \frac{1}{2\pi i} \int_{\mathcal{C}} \frac{q(\zeta) \overline{\sigma'(\zeta)}}{\zeta - \zeta_1} d\bar{\zeta} = - \int_0^{s_0} \beta_8(s_1) ds_1 \frac{1}{2\pi i} \int_{\mathcal{C}} \frac{q(\zeta) - q(\zeta_1)}{\zeta - \zeta_1} \overline{\sigma'(\zeta)} d\bar{\zeta} - \\
 &- \int_0^{s_0} \beta_8(s_1) q(\zeta_1) ds_1 \frac{1}{2\pi i} \int_{\mathcal{C}} \frac{\overline{\sigma'(\zeta)}}{\zeta - \zeta_1} d\bar{\zeta} = \\
 &= \frac{1}{2\pi i} \int_{\mathcal{C}} \overline{\sigma(\zeta)} d\bar{\zeta} \int_0^{s_0} \beta_8(s_1) \frac{d}{d\bar{\zeta}} \frac{q(\zeta) - q(\zeta_1)}{\zeta - \zeta_1} ds_1 - \\
 &- \frac{\beta_8(s_0) \overline{q(\zeta_0)}}{\overline{\zeta'(s_0)}} \frac{1}{2\pi i} \int_{\mathcal{C}} \frac{\overline{\sigma(\zeta)}}{\zeta - \zeta_0} d\bar{\zeta} + \\
 &+ \frac{1}{2\pi i} \int_{\mathcal{C}} \overline{\sigma(\zeta)} d\bar{\zeta} \int_{\bar{\zeta}(0)}^{\bar{\zeta}(s_0)} \frac{d}{d\bar{\zeta}_1} \left[ \frac{\beta_8(s_1) q(\zeta_1)}{\zeta'(s_1)} \right] \frac{d\bar{\zeta}_1}{\bar{\zeta} - \bar{\zeta}_1} + \text{const}; \tag{3.27}
 \end{aligned}$$

$$\begin{aligned}
 &\int_0^{s_0} ds_1 \lim_{z'_1 \rightarrow \zeta_1} \int_0^{z'_1} \beta_{10}(s_1, z_1) \psi(z_1) dz_1 = \\
 &= \int_0^{s_0} ds_1 \lim_{z'_1 \rightarrow \zeta_1} \int_0^{z'_1} \beta_{10}(s_1, z_1) dz_1 \left[ \frac{1}{2\pi i} \int_{\mathcal{C}} \frac{p(\zeta) \sigma(\zeta)}{\zeta - z_1} d\zeta + \frac{1}{2\pi i} \int_{\mathcal{C}} \frac{q(\zeta) \sigma'(\zeta)}{\zeta - z_1} d\zeta \right] = \\
 &= \int_0^{s_0} ds_1 \int_0^{\zeta_1} dz_1 \beta_{10}(s_1, z_1) \frac{1}{2\pi i} \int_{\mathcal{C}} \frac{p(\zeta) \overline{\sigma(\zeta)}}{\zeta - z_1} d\zeta +
 \end{aligned}$$

$$\begin{aligned}
 & + \int_0^{s_0} ds_1 \lim_{z'_1 \rightarrow \zeta_1} \int_0^{z'_1} dz_1 \beta_{10}(s_1, z_1) \frac{1}{2\pi i} \int_{\mathcal{S}} \frac{q(\zeta) - q(z_1)}{\zeta - z_1} \sigma'(\zeta) d\zeta + \\
 & + \int_0^{s_0} ds_1 \lim_{z'_1 \rightarrow \zeta_1} \int_0^{z'_1} dz_1 \beta_{10}(s_1, z_1) q(z_1) \frac{1}{2\pi i} \int_{\mathcal{S}} \frac{\sigma'(\zeta)}{\zeta - z_1} d\zeta = \\
 & = \frac{1}{2\pi i} \int_{\mathcal{S}} p(\zeta) \overline{\sigma(\zeta)} d\zeta \int_0^{s_0} ds_1 \int_0^{\zeta_1} dz_1 \frac{\beta_{10}(s_1, z_1)}{\zeta - z_1} + \\
 & + \int_0^{s_0} ds_1 \int_0^{\zeta_1} dz_1 \beta_{10}(s_1, z_1) \left[ -\frac{1}{2\pi i} \int_{\mathcal{S}} \sigma(\zeta) d\zeta \frac{d}{d\zeta} \frac{q(\zeta) - q(z_1)}{\zeta - z_1} \right] + \\
 & + \int_0^{s_0} ds_1 \lim_{z'_1 \rightarrow \zeta_1} \int_0^{z'_1} dz_1 \beta_{10}(s_1, z_1) q(z_1) \frac{d}{dz_1} \frac{1}{2\pi i} \int_{\mathcal{S}} \frac{\sigma(\zeta)}{\zeta - z_1} d\zeta = \\
 & = \frac{1}{2\pi i} \int_{\mathcal{S}} p(\zeta) \overline{\sigma(\zeta)} d\zeta \int_0^{s_0} ds_1 \int_0^{\zeta_1} \frac{\beta_{10}(s_1, z_1)}{\zeta - z_1} dz_1 - \\
 & - \frac{1}{2\pi i} \int_{\mathcal{S}} \sigma(\zeta) d\zeta \int_0^{s_0} ds_1 \int_0^{\zeta_1} \beta_{10}(s_1, z_1) \frac{d}{d\zeta} \frac{q(\zeta) - q(z_1)}{\zeta - z_1} dz_1 + \\
 & + \frac{1}{2} \int_0^{s_0} \beta_{10}(s_1, z_1) q(\zeta_1) \sigma(\zeta_1) ds_1 + \frac{1}{2\pi i} \int_{\mathcal{S}} \sigma(\zeta) d\zeta \int_0^{s_0} ds_1 \beta_{10}(s_1, \zeta_1) q(\zeta_1) \frac{1}{\zeta - \zeta_1} - \\
 & - \frac{q(0)}{2\pi i} \int_{\mathcal{S}} \sigma(\zeta) \frac{d\zeta}{\zeta} \int_0^{s_0} \beta_{10}(s_1, 0) ds_1 - \\
 & - \frac{1}{2\pi i} \int_{\mathcal{S}} \sigma(\zeta) d\zeta \int_0^{s_0} ds_1 \int_0^{\zeta_1} \frac{d}{dz_1} \left[ \beta_{10}(s_1, z_1) q(z_1) \right] \frac{dz_1}{\zeta - z_1} ; \tag{3.28} \\
 & \int_0^{s_0} ds_1 \lim_{\bar{z}'_1 \rightarrow \bar{\zeta}_1} \int_0^{\bar{z}'_1} \beta_{12}(s_1, \bar{z}_1) \overline{\psi(z_1)} d\bar{z}_1 = \\
 & = -\frac{1}{2\pi i} \int_{\mathcal{S}} \overline{p(\zeta)} \sigma(\zeta) d\bar{\zeta} \int_0^{s_0} ds_1 \int_0^{\bar{\zeta}_1} \frac{\beta_{12}(s_1, \bar{z}_1)}{\bar{\zeta} - \bar{z}_1} d\bar{z}_1 + \\
 & + \frac{1}{2\pi i} \int_{\mathcal{S}} \overline{\sigma(\zeta)} d\bar{\zeta} \int_0^{s_0} ds_1 \int_0^{\bar{\zeta}_1} \beta_{10}(s_1, \bar{z}_1) \frac{d}{d\bar{\zeta}} \frac{q(\zeta) - q(z_1)}{\bar{\zeta} - \bar{z}_1} d\bar{z}_1 +
 \end{aligned}$$

$$\begin{aligned}
 & + \frac{1}{2} \int_0^{s_0} \beta_{10}(s_1, \bar{\zeta}_1) q(\zeta_1) \overline{\sigma(\zeta_1)} ds_1 - \frac{1}{2\pi i} \int_{\mathcal{L}} \overline{\sigma(\zeta)} d\bar{\zeta} \int_0^{s_0} \beta_{10}(s_1, \bar{\zeta}_1) \overline{q(\zeta_1)} \frac{ds_1}{\zeta - \bar{\zeta}_1} + \\
 & + \frac{q(0)}{2\pi i} \int_{\mathcal{L}} \overline{\sigma(\zeta)} \frac{d\zeta}{\zeta} \int_0^{s_0} \beta_{10}(s_1, 0) ds_1 + \\
 & + \frac{1}{2\pi i} \int_{\mathcal{L}} \overline{\sigma(\zeta)} d\bar{\zeta} \int_0^{s_0} ds_1 \int_0^{\zeta_1} \frac{d}{d\bar{z}_1} \left[ \beta_{10}(s, \bar{z}_1) \overline{q(z_1)} \right] \frac{d\bar{z}_1}{\zeta - \bar{z}_1}.
 \end{aligned}
 \tag{3.29}$$

4. Теперь пользуясь равенствами (3.26)–(3.29), граничное условие (3.25) можно представить в виде:

$$\begin{aligned}
 & \beta_1(s_0) \sigma(\zeta_0) + \frac{1}{2} \beta_2(s_0) \overline{\sigma(\zeta_0)} + \\
 & + \frac{\beta_7(s_0) q(\zeta_0)}{\zeta'(s_0)} \cdot \frac{1}{2\pi i} \int_{\mathcal{L}} \frac{\sigma(\zeta)}{\zeta - \zeta_0} d\zeta - \frac{\beta_8(s_0) q(\zeta_0)}{\zeta'(s_0)} \frac{1}{2\pi i} \int_{\mathcal{L}} \frac{\overline{\sigma(\zeta)}}{\zeta - \zeta_0} d\zeta + \\
 & + \int_0^{s_0} \beta_{13}(s_0, s) \sigma(\zeta) ds + \int_0^{s_0} \beta_{14}(s_0, s) \overline{\sigma(\zeta)} ds + \\
 & + \int_{\mathcal{L}} \beta_{15}(s_0, s) \sigma(\zeta) ds + \int_{\mathcal{L}} \beta_{16}(s_0, s) \overline{\sigma(\zeta)} ds = \\
 & = \int_0^s f_0(\zeta) ds + \gamma_0,
 \end{aligned}
 \tag{3.30}$$

где  $\beta_j(s_0, s)$ ,  $j = 13, \dots, 16$ , очевидным образом выражаются через подынтегральные функции, фигурирующие в равенствах (3.25)–(3.29).

Переходя в (3.30) к комплексно сопряженным величинам, очевидно, получим:

$$\begin{aligned}
 & \overline{\beta_1(s_0)} \overline{\sigma(\zeta_0)} + \frac{1}{2} \overline{\beta_2(s_0)} \sigma(\zeta_0) - \\
 & - \frac{\overline{\beta_7(s_0)} q(\zeta_0)}{\zeta'(s_0)} \frac{1}{2\pi i} \int_{\zeta} \frac{\overline{\sigma(\zeta)}}{\zeta - \zeta_0} d\zeta + \frac{\beta_8(s_0) q(\zeta_0)}{\zeta'(s_0)} \frac{1}{2\pi i} \int_{\zeta} \frac{\sigma(\zeta)}{\zeta - \zeta_0} d\zeta + \\
 & + \int_0^{s_0} \overline{\beta_{13}(s_0, s)} \overline{\sigma(\zeta)} ds + \int_0^{s_0} \overline{\beta_{14}(s_0, s)} \sigma(\zeta) ds + \\
 & + \int_{\zeta} \overline{\beta_{15}(s_0, s)} \overline{\sigma(\zeta)} ds + \int_{\zeta} \overline{\beta_{16}(s_0, s)} \sigma(\zeta) ds = \int_0^{s_0} \overline{f_0(\zeta)} ds + \overline{\gamma_0}. \quad (3.31)
 \end{aligned}$$

Теперь систему уравнений (3.30), (3.31) представим в векторно-матричной форме:

$$\begin{aligned}
 & A(\zeta_0) p(\zeta_0) + \frac{B(\zeta_0)}{\pi i} \int_{\zeta} \frac{p(\zeta)}{\zeta - \zeta_0} d\zeta + \\
 & + \int_0^{s_0} C(s_0, s) p(\zeta) ds + \int_{\zeta} K(s_0, s) p(\zeta) ds = \int_0^{s_0} f(\zeta) ds + \gamma, \quad (3.32)
 \end{aligned}$$

где

$$A(\zeta_0) = \begin{bmatrix} \beta_1(s_0), & \frac{1}{2} \beta_2(s_0) \\ \frac{1}{2} \overline{\beta_2(s_0)}, & \overline{\beta_1(s_0)} \end{bmatrix} \quad (3.33)$$

$$B(\zeta_0) = \begin{bmatrix} \frac{\beta_7(s_0) q(\zeta_0)}{2 \zeta'(s_0)}, & - \frac{\beta_8(s_0) \overline{q(\zeta_0)}}{2 \zeta'(s_0)} \\ \frac{\overline{\beta_8(s_0) q(\zeta_0)}}{2 \zeta'(s_0)}, & - \frac{\overline{\beta_7(s_0) q(\zeta_0)}}{2 \zeta'(s_0)} \end{bmatrix} \quad (3.34)$$

$$p(\zeta) = \begin{bmatrix} \sigma(\zeta) \\ \overline{\sigma(\zeta)} \end{bmatrix}, \quad f(\zeta) = \begin{bmatrix} f_0(\zeta) \\ \overline{f_0(\zeta)} \end{bmatrix}, \quad \gamma = \begin{bmatrix} \gamma_0 \\ \overline{\gamma_0} \end{bmatrix}; \quad (3.35)$$

матрицы  $C(s_0, s)$ ,  $K(s_0, s)$  являются квазирегулярными (содержащие сингулярности логарифмического типа) периодическими функциями переменных  $s_0, s$ , периода  $\ell$ ,  $\ell = 2\pi R$ ; они очевидным образом выражаются через соответствующие члены из равенств (3.25)-(3.29).

Вспоминая понятие слабо-неоднородного изотропного упругого тела, приведенное выше, в пункте 6 главы II, легко заметить, что (3.32) представляет систему сингулярных интегральных уравнений нормального типа с нулевым индексом.

В самом деле, полагая  $\varepsilon = 0$  в равенствах (2.25), получим  $\lambda = \lambda_0$ ,  $\mu = \mu_0$  и равенства (3.10)-(3.13), (3.16), (3.17) в силу формул Л.Г.Магнарадзе (2.1), (2.2), (2.16) дают:

$$\alpha_1(\zeta, \bar{\zeta}) \equiv \frac{a+2}{2(a+1)}, \quad \alpha_2(\zeta, \bar{\zeta}) \equiv 0,$$

$$\alpha_3(\zeta, \bar{\zeta}) \equiv -\frac{a}{2(a+1)}\zeta, \quad \alpha_4(\zeta, \bar{\zeta}) \equiv 1,$$

$$\beta_2(\zeta, \bar{\zeta}) \equiv \frac{a}{2} \frac{\zeta'}{\bar{\zeta}'} (\bar{\alpha}_1 + \frac{\partial}{\partial \bar{\zeta}} \alpha_3) - \alpha_2 - \frac{\partial}{\partial \bar{\zeta}} \alpha_3 + \frac{\zeta'}{\bar{\zeta}'} \frac{d}{ds_0} \alpha_3 \equiv$$

$$\equiv \frac{\zeta'}{\bar{\zeta}'} \left\{ \frac{a}{2} \left[ \frac{a+2}{2(a+1)} - \frac{a}{2(a+1)} \right] - \frac{a}{2(a+1)} \right\} \equiv \frac{\zeta'}{\bar{\zeta}'} \cdot 0 \equiv 0,$$

$$\beta_4(\zeta, \bar{\zeta}) = \frac{\zeta'}{2} a \left( \frac{\partial}{\partial \bar{\zeta}} \bar{\alpha}_4 + \alpha_6 \right) \equiv 0,$$

$$\beta_8(\zeta, \bar{\zeta}) = \frac{\zeta'}{2} a \left( \frac{\partial}{\partial \bar{\zeta}} \alpha_4 + \bar{\alpha}_6 \right) - \bar{\zeta}' \left( \frac{\partial}{\partial \bar{\zeta}} \alpha_4 + \alpha_8 \right) + \frac{d}{ds} \alpha_4 \equiv 0.$$

Поэтому при  $\varepsilon = 0$  получим

$$B(\zeta_0) \equiv 0, \quad C(s_0, s) \equiv 0,$$

и система сингулярных интегральных уравнений (3.32) настоящей главы переходит (при условии  $\alpha = 0$  и в других обозначениях) в известную систему интегральных уравнений типа Фредгольма

(см., например, [1], [3]) для решения второй основной плоской граничной задачи статики однородного изотропного упругого тела.

Теперь ясно, что при достаточно малых значениях параметра  $\xi$ , система (3.32) представляет систему сингулярных интегральных уравнений нормального типа с нулевым индексом.

Таким образом, граничное условие (3.25) приведено к эквивалентной нормальной системе сингулярных интегральных уравнений с нулевым индексом. Но, граничное условие (3.25) было получено из основного исходного граничного условия (3.7) неопределенным интегрированием с одной произвольной постоянной  $\chi_0$ . Поэтому граничное условие (3.7), вообще говоря, не эквивалентно системе (3.32).

Из равенства (2.8) следует необходимое условие для эквивалентности уравнений (3.7) и (3.32); это условие представляется равенством:

$$\int_{\xi} \left\{ \beta_5(s) \varphi(\zeta) + \beta_6(s) \overline{\varphi(\zeta)} + \beta_7(s) \psi(\zeta) + \beta_8(s) \overline{\psi(\zeta)} + \int_0^{\zeta(s)} [\beta_9(s, z_1) \varphi(z_1) + \beta_{10}(s, z_1) \psi(z_1)] dz_1 + \int_0^{\overline{\zeta}(s)} [\beta_{11}(s, \bar{z}_1) \overline{\varphi(\bar{z}_1)} + \beta_{12}(s, \bar{z}_1) \overline{\psi(\bar{z}_1)}] d\bar{z}_1 \right\} ds = \int_{\xi} f_0(\zeta) ds \quad (3.36)$$

или, выражая в (3.36) функции  $\varphi(\zeta)$ ,  $\overline{\varphi(\zeta)}$ ,  $\psi(\zeta)$ ,  $\overline{\psi(\zeta)}$ ,  $\varphi(z_1)$ ,  $\psi(z_1)$ ,  $\overline{\varphi(z_1)}$ ,  $\overline{\psi(z_1)}$  через одну неизвестную функцию  $\sigma(\zeta)$  с помощью соотношений (2.4)–(2.14) равенством

$$\int_{\xi} [L(s) \sigma(s) + M(s) \overline{\sigma(s)}] ds = \int_{\xi} f_0(\zeta) ds, \quad (3.37)$$

где функции  $L(s)$ ,  $M(s)$  очевидным образом выражаются через заданные функции  $\alpha_j$ ,  $j=1, 2, \dots, 8$  с помощью формул (3.10)–(3.21).

Переходя к комплексно сопряженным величинам, необходимое условие (3.37) и сопряженное с ним условие можно представить в векторно-матричной форме

$$\int_{\mathcal{S}} N(s) \rho(\zeta) ds = \int_{\mathcal{S}} f(\zeta) ds, \quad (3.38)$$

где

$$\rho(\zeta) = \begin{bmatrix} \sigma(\zeta) \\ \overline{\sigma(\zeta)} \end{bmatrix}, \quad N(s) = \begin{bmatrix} L(s) & M(s) \\ \overline{M(s)} & \overline{L(s)} \end{bmatrix}.$$

Полагая  $\varepsilon = 0$ , условие (3.38) переходит (при условии  $\alpha = 0$  и в других обозначениях) в известное необходимое условие (см., например, [I], [3]) для решения второй основной плоской граничной задачи статики однородного изотропного упругого тела.

5. Теперь докажем, что при определенных условиях необходимое условие (3.38) является также достаточным для разрешимости рассматриваемой задачи.

В самом деле, предположим, что условие (3.38) соблюдено. Тогда, как было доказано выше в пункте 4 настоящей главы, решение граничной задачи (3.7) приводится к решению эквивалентной нормальной системы сингулярных интегральных уравнений (3.32) с нулевым индексом. Так как при  $\varepsilon = 0$  получается разрешимая система интегральных уравнений типа Фредгольма с соответствующим необходимым условием (3.38) (см., например, [I], [3]), можем заключить, что при достаточно малых значениях параметра  $\varepsilon$ , рассматриваемая вторая основная граничная задача разрешима при соблюдении условия (3.38) и при достаточно гладких условиях относительно функций, заданных на границе  $\mathcal{S}$  круга  $\mathcal{D}$ ; здесь применяются хорошо известные классы непрерывных функций, удовлетворяющих условию Липшица-Гёльдера, или более общие функциональные классы Л.Г. Магнарадзе, о которых было сказано выше в пунктах 6-9 главы I и в пункте 10 главы II.

Л И Т Е Р А Т У Р А

1. Мусхелишвили Н.И. Некоторые основные задачи математической теории упругости. - М., 1966.
2. Мусхелишвили Н.И. Сингулярные интегральные уравнения. М., 1968.
3. Векуа И.Н. Новые методы решения эллиптических уравнений. М., 1948.
4. Купрадзе В.Д., Гегелиа Т.Г., Башелейшвили М.О., Бурчуладзе Т.В. Трехмерные задачи математической теории упругости и термоупругости. - М., 1976.
5. Ломакин В.А. Теория упругости неоднородных тел.-М., 1976.
6. Бицадзе А.В. Краевые задачи для эллиптических уравнений второго порядка. - М., 1966.
7. Магнарадзе Л.Г. //Доклады семинара Института прикладной математики Тбилисского гос.университета, 1986, 20, стр.7-13.
8. Магнарадзе Л.Г. Об одном обобщении теоремы Племеля-Привалова //Сообщ. АН Груз.ССР, т.УШ, № 8, 1947, стр.509-516.
9. Магнарадзе Л.Г. Об одном обобщении теоремы И.И.Привалова и его применения к некоторым линейным граничным задачам теории функций и к сингулярным интегральным уравнениям// Докл. АН СССР, т.ХУШ, № 4, 1949, стр.657-660.
10. Магнарадзе Л.Г. Влияние творчества И.Н.Векуа на развитие некоторых направлений математического анализа //Доклады расш.засед.семинара ИПМ им.И.Н.Векуа, т.1, № 1, 1985, стр.7-24.
11. Абесадзе Т.П. Решение основных граничных задач статической термоупругости для экспоненциально неоднородного круга // Труды Всесоюзного совещания-семинара в Тбилиси 27 ноября -3 декабря 1984г., т.П, Тбилисск.ун-т, 1984, стр.9-16.

12. Абесадзе Т.П. Оценки остаточных членов разложений решений основных граничных задач статической термоупругости для экспоненциально неоднородного круга // Доклады расш. засед. семинара ИПМ им.И.Н.Векуа, 1986, т.2, № 1, стр.11-14.
13. Абесадзе Т.П. Решение основных граничных задач статической термоупругости для экспоненциально неоднородной конечной односвязной области // Тезисы XI конференции математиков высших учебных заведений Грузинской ССР, 1986, стр.170.
14. Абесадзе Т.П. Представление рядами общего решения основных дифференциальных уравнений статической термоупругости для экспоненциально неоднородного круга // Доклады расш. засед. семинара ИПМ им.И.Н.Векуа, 1989, т.4, № 2, стр.5-9.
15. Абесадзе Т.П. Основные граничные задачи для экспоненциально неоднородного изотропного термоупругого круга // Доклады расш. засед. семинара ИПМ им.И.Н.Векуа, 1991, т.6, № 2, стр.9-12.